

Corrigé de la Séance 1 : Outils et manipulations élémentaires

Exercice 1 Formules de Green

Soit Ω un ouvert borné de \mathbb{R}^3 , dont la frontière $\partial\Omega$ est “régulière”. On note \mathbf{n} la normale unitaire extérieure à la frontière.

Question 0. Parmi ces formules, quelle est celle qui est correcte

- (a) $\int_{\Omega} \frac{\partial w}{\partial x_i} d\Omega = \int_{\partial\Omega} w d\Gamma \quad (1 \leq i \leq 3), \quad \forall w \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega});$
- (b) $\int_{\Omega} \frac{\partial w}{\partial x_i} d\Omega = \int_{\partial\Omega} w n_i d\Gamma \quad (1 \leq i \leq 3), \quad \forall w \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega});$
- (c) $\int_{\Omega} \frac{\partial w}{\partial x_i} d\Omega = - \int_{\partial\Omega} w n_i d\Gamma \quad (1 \leq i \leq 3), \quad \forall w \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}).$

Question 1. Etablir par le calcul l'équivalence entre les formules (1) et (2)

$$\int_{\Omega} \left(u \frac{\partial v}{\partial x_i} + \frac{\partial u}{\partial x_i} v \right) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u v n_i d\Gamma \quad (1 \leq i \leq 3), \quad \forall u, v \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}); \quad (1)$$

$$\int_{\Omega} (u \operatorname{div} \mathbf{v} + \nabla u \cdot \mathbf{v}) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u (\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}) d\Gamma, \quad \forall u \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}), \forall \mathbf{v} \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3. \quad (2)$$

Corrigé de la question 1 : Rappels :

$$\forall \mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3, \operatorname{div} \mathbf{v} = \sum_{i=1}^3 \frac{\partial v_i}{\partial x_i}, \mathbf{v} \cdot \mathbf{n} = \sum_{i=1}^3 v_i n_i; \quad \forall u \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}), \nabla u = \begin{bmatrix} \frac{\partial u}{\partial x_1} \\ \frac{\partial u}{\partial x_2} \\ \frac{\partial u}{\partial x_3} \end{bmatrix}.$$

Supposons la relation (1) vérifiée alors en particulier pour les composantes v_i de \mathbf{v} , elle donne

$$\int_{\Omega} \left(u \frac{\partial v_i}{\partial x_i} + \frac{\partial u}{\partial x_i} v_i \right) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u v_i n_i d\Gamma \quad (1 \leq i \leq 3), \quad \forall u, v_i \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}) \quad \forall 1 \leq i \leq 3,$$

soit en sommant sur i

$$\sum_{i=1}^3 \int_{\Omega} \left(u \frac{\partial v_i}{\partial x_i} + \frac{\partial u}{\partial x_i} v_i \right) d\Omega = \sum_{i=1}^3 \int_{\partial\Omega} u v_i n_i d\Gamma, \quad \forall u, v_1, v_2, v_3 \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})$$

d'où

$$\int_{\Omega} \left(u \sum_{i=1}^3 \frac{\partial v_i}{\partial x_i} + \sum_{i=1}^3 \frac{\partial u}{\partial x_i} v_i \right) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u \sum_{i=1}^3 v_i n_i d\Gamma, \quad \forall u, v_1, v_2, v_3 \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}).$$

On en déduit par définition

$$\int_{\Omega} (u \operatorname{div} \mathbf{v} + \nabla u \cdot \mathbf{v}) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u(\mathbf{v} \cdot \mathbf{n}) d\Gamma, \quad \forall u \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}), \forall \mathbf{v} \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3.$$

Réciproquement si on suppose la relation (2) vérifiée alors par définition

$$\int_{\Omega} \left(u \sum_{i=1}^3 \frac{\partial v_i}{\partial x_i} + \sum_{i=1}^3 \frac{\partial u}{\partial x_i} v_i \right) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u \sum_{i=1}^3 v_i n_i d\Gamma, \quad \forall u \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega}), \forall \mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3.$$

En particulier pour $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} v \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}$ on trouve

$$\int_{\Omega} \left(u \frac{\partial v}{\partial x_1} + \frac{\partial u}{\partial x_1} v \right) d\Omega = \int_{\partial\Omega} u v n_1 d\Gamma,$$

soit (1) pour $i = 1$. De la même façon, avec $\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ v \\ 0 \end{bmatrix}$ on obtient (1) pour $i = 2$ et avec

$\mathbf{v} = \begin{bmatrix} 0 \\ 0 \\ v \end{bmatrix}$ on obtient (1) pour $i = 3$.

◇ **Question 2.** Soient \mathbf{u} et \mathbf{v} deux éléments de $\mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3$. Etablir par le calcul la formule

$$\int_{\Omega} (\mathbf{u} \cdot \operatorname{rot} \mathbf{v} - \operatorname{rot} \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) d\Omega = \int_{\partial\Omega} (\mathbf{u} \times \mathbf{n}) \cdot \mathbf{v} d\Gamma.$$

Corrigé de la question 2 : Soient $\mathbf{u}, \mathbf{v} \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3$. montrons que

$$\int_{\Omega} (\mathbf{u} \cdot \operatorname{rot} \mathbf{v} - \operatorname{rot} \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) d\Omega = \int_{\partial\Omega} (\mathbf{u} \times \mathbf{n}) \cdot \mathbf{v} d\Gamma.$$

Rappels :

$$\forall \mathbf{v} = \begin{bmatrix} v_1 \\ v_2 \\ v_3 \end{bmatrix} \in \mathcal{C}^{\infty}(\bar{\Omega})^3, \quad \operatorname{rot} \mathbf{v} = \begin{bmatrix} \frac{\partial v_3}{\partial x_2} - \frac{\partial v_2}{\partial x_3} \\ \frac{\partial v_1}{\partial x_3} - \frac{\partial v_3}{\partial x_1} \\ \frac{\partial v_2}{\partial x_1} - \frac{\partial v_1}{\partial x_2} \end{bmatrix}, \quad \mathbf{u} \times \mathbf{v} = \begin{bmatrix} u_2 v_3 - u_3 v_2 \\ u_3 v_1 - v_3 u_1 \\ u_1 v_2 - v_1 u_2 \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned}
\int_{\Omega} \mathbf{u} \cdot \mathbf{rot} \mathbf{v} \, d\Omega &= \int_{\Omega} \left(\sum_{i=1}^3 u_i (\mathbf{rot} \mathbf{v})_i \right) d\Omega \\
&= \int_{\Omega} u_1 \left(\frac{\partial v_3}{\partial x_2} - \frac{\partial v_2}{\partial x_3} \right) + u_2 \left(\frac{\partial v_1}{\partial x_3} - \frac{\partial v_3}{\partial x_1} \right) + u_3 \left(\frac{\partial v_2}{\partial x_1} - \frac{\partial v_1}{\partial x_2} \right) \\
&\stackrel{(I.P.P.)}{=} \int_{\Omega} \left(-\frac{\partial u_1}{\partial x_2} v_3 + \frac{\partial u_1}{\partial x_3} v_2 \right) + \left(-\frac{\partial u_2}{\partial x_3} v_1 + \frac{\partial u_2}{\partial x_1} v_3 \right) + \left(-\frac{\partial u_3}{\partial x_1} v_2 + \frac{\partial u_3}{\partial x_2} v_1 \right) \\
&\quad + \int_{\partial\Omega} \left(u_1(v_3 n_2 - v_2 n_3) + u_2(v_1 n_3 - v_3 n_1) + u_3(v_2 n_1 - v_1 n_2) \right) d\Gamma \\
&= \int_{\Omega} v_1 \left(\frac{\partial u_3}{\partial x_2} - \frac{\partial u_2}{\partial x_3} \right) + v_2 \left(\frac{\partial u_1}{\partial x_3} - \frac{\partial u_3}{\partial x_1} \right) + v_3 \left(\frac{\partial u_2}{\partial x_1} - \frac{\partial u_1}{\partial x_2} \right) \\
&\quad + \int_{\partial\Omega} \left(v_1(u_2 n_3 - u_3 n_2) + v_2(u_3 n_1 - u_1 n_3) + v_3(u_1 n_2 - u_2 n_1) \right) d\Gamma \\
&= \int_{\Omega} (\mathbf{rot} \mathbf{u} \cdot \mathbf{v}) \, d\Omega + \int_{\partial\Omega} (\mathbf{u} \times \mathbf{n}) \cdot \mathbf{v} \, d\Gamma
\end{aligned}$$

Exercice 2 Exemples d'éléments de H^1

Question 0. Soit Ω un ouvert borné de \mathbb{R}^d ($d = 1, 2, 3, \dots$), dont la frontière $\partial\Omega$ est "régulière". On rappelle la définition des espaces $L^2(\Omega)$ et $H^1(\Omega)$

$$L^2(\Omega) = \left\{ f \text{ mesurable sur } \Omega \text{ t.q. } \int_{\Omega} |f|^2 < +\infty \right\}$$

et

$$H^1(\Omega) = \left\{ f \in L^2(\Omega) \text{ t.q. } \frac{\partial f}{\partial x_i} \in L^2(\Omega), \forall i \in \{1, \dots, d\} \right\}.$$

Quelle assertion est juste

- (a) $C^0(\Omega) \subset L^2(\Omega)$ et $C^1(\Omega) \subset H^1(\Omega)$
- (b) $C^0(\bar{\Omega}) \subset L^2(\Omega)$ et $C^0(\bar{\Omega}) \subset H^1(\Omega)$
- (c) $C^0(\bar{\Omega}) \subset L^2(\Omega)$ et $C^1(\bar{\Omega}) \subset H^1(\Omega)$.

Question 1. Les fonctions définies respectivement par :

$$v(x) = \begin{cases} 1 & \text{sur }]0, 1[\\ 2 - x & \text{sur }]1, 2[\end{cases}, \quad w(x) = \begin{cases} a & \text{sur }]0, 1[\\ b & \text{sur }]1, 2[\end{cases}, \quad z(x) = x^p, \quad p \in \mathbb{R} \setminus \{0\},$$

appartiennent-elles à $H^1(]0, 2[)$?

Corrigé de la question 1 : Ici on doit dériver au sens des distributions, et vérifier que le résultat appartient à $L^2(]0, 2[)$.

Pour la fonction v , pour toute fonction $\varphi \in \mathcal{D}(]0, 2[)$:

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial v}{\partial x}, \varphi \right\rangle_{\mathcal{D}'(]0,2[), \mathcal{D}(]0,2[)} &= - \left\langle v, \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right\rangle_{\mathcal{D}'(]0,2[), \mathcal{D}(]0,2[)} \\ &= - \int_{]0,2[} v \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx = - \int_{]0,1[} v \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx - \int_{]1,2[} v \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx \\ &= - \int_{]0,1[} \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx - \int_{]1,2[} (2-x) \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx \stackrel{(I.P.P.)}{=} -\varphi(1) + \left[\varphi(1) - \int_{]1,2[} \varphi dx \right] \\ &= - \int_{]0,2[} \chi_{]1,2[} \varphi dx \end{aligned}$$

avec $\chi_{]1,2[}$ la fonction indicatrice de $]1, 2[$ qui appartient bien à $L^2(]0, 2[)$.

Pour la fonction w , pour toute fonction $\varphi \in \mathcal{D}(]0, 2[)$:

$$\begin{aligned} \left\langle \frac{\partial w}{\partial x}, \varphi \right\rangle_{\mathcal{D}'(]0,2[), \mathcal{D}(]0,2[)} &= - \left\langle w, \frac{\partial \varphi}{\partial x} \right\rangle_{\mathcal{D}'(]0,2[), \mathcal{D}(]0,2[)} \\ &= - \int_{]0,2[} w \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx = - \int_{]0,1[} w \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx - \int_{]1,2[} w \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx \\ &= - \int_{]0,1[} a \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx - \int_{]1,2[} b \frac{\partial \varphi}{\partial x} dx \stackrel{(I.P.P.)}{=} -a\varphi(1) + b\varphi(1) \\ &= \left\langle (b-a)\delta_{x=1}, \varphi \right\rangle_{\mathcal{D}'(]0,2[), \mathcal{D}(]0,2[)} \end{aligned}$$

Si $b = a$ alors de manière évidente $w \in H^1(]0, 2[)$. Sinon, comme une masse de Dirac n'est pas mesurable, $w \notin H^1(]0, 2[)$.

Pour la fonction z . Elle est de carré intégrable si et seulement si x^{2p} est intégrable c'est-à-dire si et seulement si $p > -1/2$. De même, sa dérivée $\frac{\partial z}{\partial x} = px^{p-1}$ est de carré intégrable si et seulement si $p > 1/2$. On en déduit

$$z \in H^1(]0, 2[) \quad \Leftrightarrow \quad p > 1/2$$

Question 2. Soit $\omega = B(0, 1/2)$ la boule ouverte de \mathbb{R}^2 . Montrer que la fonction définie par

$$u(x, y) = |\log(x^2 + y^2)|^k \text{ pour } (x, y) \neq (0, 0)$$

appartient à $H^1(\omega)$ si $k < 1/2$, alors qu'elle n'appartient pas à $C^0(\bar{\omega})$, dès que $k > 0$.

Corrigé de la question 2 : On montre que (en introduisant les coordonnées polaires c'est à dire en posant $x = r \cos(\theta)$ et $y = r \sin(\theta)$)

$$\int_{B(0,1/2)} |\log(x^2 + y^2)|^{2k} dx dy = 2^{2k} \int_0^{2\pi} \int_0^{1/2} (\log(r))^{2k} r dr d\theta.$$

Pour tout k , $r \mapsto (\log(r))^{2k} r$ tend vers 0 quand r tend vers 0 donc u est dans $L^2(B(0, 1/2))$ pour tout k . Pour savoir si u est dans H^1 , on calcule son gradient et on déduit que u est dans H^1 si et seulement si

$$\int_{B(0,1/2)} \left(\left(\frac{\partial u}{\partial x} \right)^2 + \left(\frac{\partial u}{\partial y} \right)^2 \right) dx dy < +\infty$$

c'est à dire

$$2^{2k} k^2 \int_0^{2\pi} \int_0^{1/2} \frac{(\log(r))^{2k-2}}{r^2} r dr d\theta < +\infty.$$

La primitive de $r^{-1} \log(r)^{2k-2}$ est $(2k-1)^{-1} \log(r)^{2k-1}$ donc l'intégrale précédente est finie si et seulement si $2k-1 < 0$. Pour $k \in (0, 1/2)$, on a donc u qui est H^1 sans être continue.

Question 3. Soit Ω un ouvert borné de \mathbb{R}^N : on le partitionne en $\bar{\Omega} = \bar{\Omega}_1 \cup \bar{\Omega}_2$, où Ω_1 et Ω_2 sont deux ouverts disjoints. On considère $v \in L^2(\Omega)$ telle que $v|_{\Omega_i} \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega}_i)$, pour $i = 1, 2$. Calculer ∇v au sens faible et en déduire la condition nécessaire et suffisante pour que $v \in H^1(\Omega)$.

Corrigé de la question 3 : Soit Ω un ouvert borné de \mathbb{R}^N : on le partitionne en $\bar{\Omega} = \bar{\Omega}_1 \cup \bar{\Omega}_2$, où Ω_1 et Ω_2 sont deux ouverts disjoints. On considère $v \in L^2(\Omega)$ telle que $v|_{\Omega_i} \in \mathcal{C}^1(\bar{\Omega}_i)$, pour $i = 1, 2$. On cherche une condition nécessaire et suffisante pour que $v \in H^1(\Omega)$.

On sait pour commencer que $v \in L^2(\Omega)$. On va calculer ∇v au sens faible. On pose $v_i = v|_{\Omega_i}$ puis on dérive au sens des distributions. Pour toute fonction $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)^N$

$$\begin{aligned} \langle \nabla v, \varphi \rangle_{\mathcal{D}'(\Omega)^N, \mathcal{D}(\Omega)^N} &= \sum_{i=1}^N \left\langle \frac{\partial v}{\partial x_i}, \varphi_i \right\rangle_{\mathcal{D}'(\Omega), \mathcal{D}(\Omega)} = - \sum_{i=1}^N \left\langle v, \frac{\partial \varphi_i}{\partial x_i} \right\rangle_{\mathcal{D}'(\Omega), \mathcal{D}(\Omega)} \\ &= - \left\langle v, \operatorname{div} \varphi \right\rangle_{\mathcal{D}'(\Omega), \mathcal{D}(\Omega)} \\ &= - \int_{\Omega} v \operatorname{div} \varphi d\Omega = - \int_{\Omega_1} v_1 \operatorname{div} \varphi d\Omega_1 - \int_{\Omega_2} v_2 \operatorname{div} \varphi d\Omega_2 \end{aligned}$$

En intégrant par parties et en isolant les intégrales sur le bord, pour toute fonction $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)^N$

$$\langle \nabla v, \varphi \rangle_{\mathcal{D}'(\Omega)^N, \mathcal{D}(\Omega)^N} = \int_{\Omega_1} \nabla v_1 \cdot \varphi d\Omega_1 + \int_{\Omega_2} \nabla v_2 \cdot \varphi d\Omega_2 - \int_{\partial\Omega_1} v_1 \varphi \cdot \mathbf{n}_1 d\Gamma_1 - \int_{\partial\Omega_2} v_2 \varphi \cdot \mathbf{n}_2 d\Gamma_2$$

où \mathbf{n}_1 (respectivement \mathbf{n}_2) est la normale extérieure à $\partial\Omega_1$ (respectivement $\partial\Omega_2$). Comme φ est à support compact elle s'annule sur la frontière et donc en notant $\Gamma_{1-2} = \partial\Omega_1 \cap \partial\Omega_2$, on a

$$- \int_{\partial\Omega_1} v_1 \varphi \cdot \mathbf{n}_1 d\Gamma_1 - \int_{\partial\Omega_2} v_2 \varphi \cdot \mathbf{n}_2 d\Gamma_2 = - \int_{\Gamma_{1-2}} (v_1 - v_2) \varphi \cdot \mathbf{n}_1 d\Gamma_{1-2}$$

car $\mathbf{n}_1 = -\mathbf{n}_2$ en tout point de Γ_{1-2} et φ est continue à la traversée de Γ_{1-2} . On a donc

$$\langle \nabla v, \varphi \rangle_{\mathcal{D}'(\Omega)^N, \mathcal{D}(\Omega)^N} = \int_{\Omega_1} \nabla v_1 \cdot \varphi d\Omega_1 + \int_{\Omega_2} \nabla v_2 \cdot \varphi d\Omega_2 - \int_{\Gamma_{1-2}} (v_1 - v_2) \varphi \cdot \mathbf{n}_1 d\Gamma_{1-2}$$

soit

$$\nabla v = \chi_{\Omega_1} \nabla v_1 + \chi_{\Omega_2} \nabla v_2 - \delta_{\Gamma_{1-2}} (v_1|_{\Gamma_{1-2}} - v_2|_{\Gamma_{1-2}}) \mathbf{n}_1$$

où χ_{Ω_i} est la fonction caractéristique de Ω_i et δ est la distribution Dirac. C'est la formule des sauts !

Comme $\delta_{\Gamma_{1-2}}$ n'est pas dans $L^2(\Omega)$ et que $\chi_{\Omega_i} \nabla v_i$ est dans $L^2(\Omega)$, on trouve que v est dans $H^1(\Omega)$ si et seulement si v est continue à la traversée de Γ_{1-2} , c'est à dire $v_1|_{\Gamma_{1-2}} = v_2|_{\Gamma_{1-2}}$. Dans ce cas, on a

$$\nabla v = \begin{cases} \nabla v_1 & \text{sur } \Omega_1 \\ \nabla v_2 & \text{sur } \Omega_2 \end{cases}$$

Question 4. Montrer que le résultat précédent s'étend aux fonctions $v \in L^2(\Omega)$ telle que $v|_{\Omega_i} \in H^1(\Omega_i)$, pour $i = 1, 2$. On utilisera le théorème de trace du cours : la trace d'une fonction de $H^1(\Omega)$ sur Γ , une partie de mesure non nulle du bord, est dans $L^2(\Gamma)$.

Corrigé de la question 4 : La démonstration de la question précédente s'étend naturellement aux fonctions $v \in L^2(\Omega)$ telle que $v|_{\Omega_i} \in H^1(\Omega_i)$, pour $i = 1, 2$. En effet, pour toute fonction $\varphi \in \mathcal{D}(\Omega)^N$, on trouve

$$\langle \nabla v, \varphi \rangle_{\mathcal{D}'(\Omega)^N, \mathcal{D}(\Omega)^N} = \int_{\Omega_1} \nabla v_1 \cdot \varphi \, d\Omega_1 + \int_{\Omega_2} \nabla v_2 \cdot \varphi \, d\Omega_2 - \int_{\Gamma_{1-2}} (v_1 - v_2) \varphi \cdot \mathbf{n}_1 \, d\Gamma_{1-2}$$

où \mathbf{n}_1 est la normale extérieure à $\partial\Omega_1$ et où $v_1|_{\Gamma_{1-2}}$ et $v_2|_{\Gamma_{1-2}}$ sont dans $L^2(\Gamma_{1-2})$. On a donc

$$\nabla v = \mathbf{1}_{\Omega_1} \nabla v_1 + \mathbf{1}_{\Omega_2} \nabla v_2 - \delta_{\Gamma_{1-2}} (v_1 - v_2) \mathbf{n}_1$$

On conclut que v est dans $H^1(\Omega)$ si et seulement si $v_1|_{\Gamma_{1-2}} = v_2|_{\Gamma_{1-2}}$. Dans ce cas, on a

$$\nabla v = \begin{cases} \nabla v_1 & \text{sur } \Omega_1 \\ \nabla v_2 & \text{sur } \Omega_2 \end{cases}$$

Exercice 3 \diamond Prolongement par continuité

Soient H un espace vectoriel normé réel et V un sous-espace vectoriel de H , tels que V soit dense dans H . Soit ℓ une application linéaire de V dans \mathbb{R} , pour laquelle il existe une constante $C_\ell > 0$ telle que, pour tout $v \in V$, on ait $|\ell(v)| \leq C_\ell \|v\|_H$. Montrer que l'on peut prolonger par continuité de façon unique ℓ en une application ℓ linéaire et continue de H dans \mathbb{R} .

Corrigé de la question : On raisonne en plusieurs étapes (simples) :

— Rappel : définition du prolongement par continuité $\tilde{\ell}$.

Soit $h \in H$. Par densité, il existe une suite d'éléments de V , notée $(v_k)_k$, telle que $\lim_{k \rightarrow \infty} \|v_k - h\|_H = 0$. Soit $(z_k)_k$ la suite de réels définie par $z_k = \ell(v_k)$ pour tout k . Etudions $(z_k)_k$:

$$|z_k - z_m| = |\ell(v_k) - \ell(v_m)| \stackrel{\ell \text{ lin.}}{=} |\ell(v_k - v_m)| \leq C_\ell \|v_k - v_m\|_H.$$

Comme $(v_k)_k$ converge (vers h) dans H , c'est en particulier une suite de Cauchy, c'est-à-dire que $\lim_{k,m \rightarrow \infty} \|v_k - v_m\|_H = 0$. Ainsi, $(z_k)_k$ est une suite de Cauchy dans \mathbb{R} . Or, \mathbb{R} est complet : $(z_k)_k$ est donc convergente. A partir de là, on définit le prolongement par continuité de ℓ en h comme étant égal à la limite de $(z_k)_k$:

$$\tilde{\ell}(h) = \lim_k \ell(v_k).$$

Bien sûr, on peut effectuer le même raisonnement pour tout élément h de H , ce qui permet de construire $\tilde{\ell} : H \rightarrow \mathbb{R}$.

— Unicité du prolongement $\tilde{\ell}$.

Reprenons le processus précédent de construction... Pour $h \in H$, soient deux suites d'éléments de V , $(v_k)_k$ et $(v'_k)_k$, convergeant vers h . Vérifions maintenant que la définition de $\tilde{\ell}(h)$ est indépendante de la suite choisie, ce qui prouvera l'unicité :

$$\left| \lim_k \ell(v_k) - \lim_k \ell(v'_k) \right| = \left| \lim_k \{ \ell(v_k) - \ell(v'_k) \} \right| \stackrel{\ell \text{ lin.}}{=} \left| \lim_k \ell(v_k - v'_k) \right|.$$

Or, $|\ell(v_k - v'_k)| \leq C_\ell \|v_k - v'_k\|_H$, et $\lim_k \|v_k - v'_k\|_H = 0$ par inégalité triangulaire ($\|v_k - v'_k\|_H \leq \|v_k - h\|_H + \|h - v'_k\|_H$). On en conclut que $\lim_k \ell(v_k) = \lim_k \ell(v'_k)$.

— Linéarité du prolongement $\tilde{\ell}$.

On obtient la linéarité en passant à la limite. Soient $h^1, h^2 \in H$, $\alpha^1, \alpha^2 \in \mathbb{R}$: par densité, il existe $(v_k^1)_k$ et $(v_k^2)_k$ deux suites d'éléments de V , qui convergent respectivement vers h^1 et h^2 dans H , et

$$\begin{aligned} \tilde{\ell}(\alpha^1 h^1 + \alpha^2 h^2) &= \lim_k \ell(\alpha^1 v_k^1 + \alpha^2 v_k^2) \\ &\stackrel{\ell \text{ lin.}}{=} \lim_k \{ \alpha^1 \ell(v_k^1) + \alpha^2 \ell(v_k^2) \} = \alpha^1 \tilde{\ell}(h^1) + \alpha^2 \tilde{\ell}(h^2). \end{aligned}$$

— Continuité du prolongement $\tilde{\ell}$ de H dans \mathbb{R} .

On veut prouver : $\exists C > 0, \forall h \in H, |\tilde{\ell}(h)| \leq C \|h\|_H$. Pour cela, $h \in H$ étant donné, soit $(v_k)_k$ une suite d'éléments de V qui converge vers h dans H . On écrit

$$|\tilde{\ell}(h)| = \left| \lim_k \ell(v_k) \right| = \lim_k |\ell(v_k)|;$$

or, pour tout k , $|\ell(v_k)| \leq C_\ell \|v_k\|_H$. Comme $\lim_k \|v_k\|_H = \|h\|_H$, on en conclut que

$$|\tilde{\ell}(h)| \leq C_\ell \|h\|_H.$$

NB. Le module de continuité est identique pour ℓ et pour son prolongement $\tilde{\ell}$.

NB(bis). On a le même résultat pour des espaces de Banach définis sur \mathbb{C} ...

Exercice 4 Théorème de trace**Question 1.** Soit

$$\begin{aligned} \gamma_* : \mathcal{C}^1([0, 1]) &\rightarrow \mathbb{R} \\ v &\mapsto v(0). \end{aligned}$$

Montrer que

$$\forall v \in \mathcal{C}^1([0, 1]), |v(0)| \leq C \|v\|_{H^1(]0,1])}. \quad (3)$$

En utilisant l'exercice précédent, qu'en déduisez vous ?

Indication : on pourra écrire que pour tout v dans $\mathcal{C}^1([0, 1])$, $v(0) = v(x) - \int_0^x v'(t) dt$.

Corrigé de la question 1 : Ici, on choisit respectivement :

$$\begin{aligned} H &= H^1(]0, 1[), \text{ muni de la norme } \|v\|_{H^1(]0,1])} := \left\{ \int_0^1 v^2 dx + \int_0^1 (v')^2 dx \right\}^{1/2}, \\ V &= \mathcal{C}^1([0, 1]); \end{aligned}$$

en effet, $\mathcal{C}^1([0, 1])$ est dense dans $H^1(]0, 1[)$ d'après la proposition 1.7 p. 16 du poly.
Soit maintenant $v \in \mathcal{C}^1([0, 1])$: on écrit comme indiqué

$$v(0) = v(x) - \int_0^x v'(t) dt, \quad x \in [0, 1] \implies |v(0)| \leq |v(x)| + \left| \int_0^x v'(t) dt \right|, \quad x \in [0, 1].$$

En utilisant le fait que si $f(x) \leq g(x)$ pour tout $x \in [0, 1]$ alors $\|f\|_{L^2} \leq \|g\|_{L^2}$, on obtient

$$\|v(0)\|_{L^2} \leq \|v\|_{L^2} + \left\| \int_0^x v'(t) dt \right\|_{L^2}.$$

On a de manière évidente $\|v(0)\|_{L^2} = |v(0)|$. Pour le dernier terme, on utilise l'inégalité de Cauchy-Schwarz :

$$\begin{aligned} \left| \int_0^x v'(t) dt \right| &\leq \int_0^x |v'(t)| dt \leq \left(\int_0^x 1 dt \right)^{1/2} \left(\int_0^x |v'(t)|^2 dt \right)^{1/2} \\ &\leq \sqrt{x} \left(\int_0^x |v'(t)|^2 dt \right)^{1/2} \leq 1 \times \left(\int_0^1 |v'(t)|^2 dt \right)^{1/2}. \end{aligned}$$

On en conclut que, pour tout élément v de $\mathcal{C}^1([0, 1])$, on a la majoration

$$|v(0)| \leq \left(\int_0^1 |v(x)|^2 dx \right)^{1/2} + 1 \times \left(\int_0^1 |v'(t)|^2 dt \right)^{1/2} \leq \sqrt{2} \|v\|_{H^1(]0,1])}.$$

où pour la dernière inégalité, on a utilisé $(a + b)^2 \leq 2a^2 + 2b^2$, valable pour tous $a, b \in \mathbb{R}$.

Conclusion : d'après l'exercice précédent, on peut prolonger l'application trace $\gamma_* : v \mapsto v(0)$ de façon unique en une application linéaire et continue de $H^1(]0, 1[)$ dans \mathbb{R} .

Question 2. Montrer que l'inégalité (3) où on a remplacé la norme H^1 par la norme L^2 ne peut pas être vérifiée.

Corrigé de la question 2 : Soit $(v_m)_{m \geq 1}$ la suite d'éléments de $L^2(]0, 1[)$ définie par $v_m(x) = e^{-mx}$. Par un calcul direct :

$$\int_0^1 v_m^2 dx = \int_0^1 e^{-2mx} dx = \left[\frac{1}{-2m} e^{-2mx} \right]_0^1 = \frac{1}{2m} (1 - e^{-2m}).$$

Ainsi $\lim_{m \rightarrow \infty} \|v_m\|_{L^2(]0, 1[)} = 0$, alors que $v_m(0) = 1$ pour tout $m \geq 1$. On ne peut donc pas trouver de constante $C > 0$ telle que, pour tout $m \geq 1$, on ait $|v_m(0)| \leq C \|v_m\|_{L^2(]0, 1[)}$.

Question 3. Soit $\Omega =]0, 1[\times]0, 1[$ et $\Gamma = \{0\} \times]0, 1[$ une partie du bord $\partial\Omega$. En repartant du résultat de la Question 1, montrer que

$$\forall v \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega}), \quad \|v|_{\Gamma}\|_{L^2(\Gamma)} \leq C \|v\|_{H^1(\Omega)}. \quad (4)$$

Qu'en déduisez vous sur l'application trace sur Γ ? Faire de même en remplaçant Γ par $\partial\Omega$.

Corrigé de la question 3 : D'après la question 1, on a

$$\forall v \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega}), \quad |v(0, y)|^2 \leq 2 \left(\int_0^1 |v(x, y)|^2 dx + \int_0^1 |\partial_x v(x, y)|^2 dx \right)$$

et en intégrant par rapport à y , on trouve

$$\forall v \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega}), \quad \int_{\Gamma} |v|_{\Gamma}^2 d\Gamma := \int_0^1 |v(0, y)|^2 dy \leq 2 \left(\int_{\Omega} |v|^2 d\Omega + \int_{\Omega} |\partial_x v|^2 d\Omega \right) \leq 2 \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

D'après l'exercice précédent, on peut prolonger l'application trace $\gamma_{\Gamma} : v \mapsto v|_{\Gamma}$ de façon unique en une application linéaire et continue de $H^1(\Omega)$ dans $L^2(\Gamma)$.

En utilisant la même approche que précédemment et en notant Γ_i , $i = 1, 2, 3, 4$ les côtés du carré Ω , on montre que

$$\forall v \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega}), \quad \|v|_{\Gamma_i}\|_{L^2(\Gamma_i)}^2 \leq 2 \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

soit

$$\forall v \in \mathcal{C}^1(\overline{\Omega}), \quad \|v|_{\partial\Omega}\|_{L^2(\partial\Omega)}^2 = \sum_{i=1}^4 \|v|_{\Gamma_i}\|_{L^2(\Gamma_i)}^2 \leq 8 \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

D'après l'exercice précédent, on peut prolonger l'application trace $\gamma : v \mapsto v|_{\partial\Omega}$ de façon unique en une application linéaire et continue de $H^1(\Omega)$ dans $L^2(\partial\Omega)$.