

Introduction à la méthode des éléments finis

Résolution des formulations
variationnelles

Sonia Fliss

Théorème de Lax Milgram

Soit $u \in V$ solution de

Trouver $\underline{u} \in V$ telle que $a(u, v) = \ell(v), \quad \underline{\forall v \in V} \quad (\text{F.V.})$

On suppose que

- $(V, \|\cdot\|_V)$ est un **espace de Hilbert**
- a est une forme **bilinéaire** de $V \times V$ dans \mathbb{R} qui est
 - **continue** $\exists M_a > 0, \forall v, w \in V, |a(v, w)| \leq M_a \|v\|_V \|w\|_V$
 - **coercive** $\exists \alpha > 0, \forall v \in V, a(v, v) \geq \alpha \|v\|_V^2$
- ℓ est une forme **linéaire** de V dans \mathbb{R} **continue**
 $\exists M_\ell > 0, \forall v \in V, |\ell(v)| \leq M_\ell \|v\|_V$

Il existe alors une unique solution u dans V de (F.V.), de plus cette solution u dépend continument des données

$$\|u\|_V \leq \frac{M_\ell}{\alpha}$$

Preuve du théorème de Lax Milgram

- Pour tout w dans V , l'application $a_w : v \mapsto a(w, v)$ est une forme linéaire continue sur V , donc il existe un élément de V noté $A(w)$ tel que

$$a_w(v) = a(w, v) = (A(w), v)_V$$

La **bilinéarité** de a entraîne la **linéarité** de $A : w \mapsto A(w)$

La **continuité** de a entraîne la **continuité** de $A : w \mapsto A(w)$

$$\forall w \in V, \quad \|A(w)\|_V^2 = (A(w), A(w))_V = a(w, A(w)) \leq M_a \|w\|_V \|A(w)\|_V$$

$$\Rightarrow \forall w \in V, \quad \|A(w)\|_V \leq M_a \|w\|_V$$

- Pour tout w dans V , l'application $v \mapsto \ell(v)$ est une forme linéaire continue sur V , donc il existe un élément de V noté f tel que

$$\ell(v) = (f, v)_V$$

La **continuité** de ℓ entraîne que $\|f\|_V \leq M_\ell$

Rappel : Soit V un espace de Hilbert réel. Pour toute forme linéaire continue $\mathcal{L} : v \mapsto \mathcal{L}(v)$ il existe un unique f dans V tel que $\mathcal{L}(v) = (f, v)_V$.

Preuve du théorème de Lax Milgram

- Pour tout w dans V , l'application $a_w : v \mapsto a(w, v)$ est une forme linéaire continue sur V , donc il existe un élément de V noté $A(w)$ tel que

$$a_w(v) = a(w, v) = (A(w), v)_V$$

La **bilinéarité** de a entraîne la **linéarité** de $A : w \mapsto A(w)$

La **continuité** de a entraîne la **continuité** de $A : w \mapsto A(w)$

$$\forall w \in V, \quad \|A(w)\|_V^2 = (A(w), A(w))_V = a(w, A(w)) \leq M_a \|w\|_V \|A(w)\|_V$$

$$\Rightarrow \forall w \in V, \quad \|A(w)\|_V \leq M_a \|w\|_V$$

- Pour tout w dans V , l'application $v \mapsto \ell(v)$ est une forme linéaire continue sur V , donc il existe un élément de V noté f tel que

$$\ell(v) = (f, v)_V$$

La **continuité** de ℓ entraîne que $\|f\|_V \leq M_\ell$

Le problème variationnel est équivalent à
Trouver $u \in V$ telle que $A(u) = f$

Preuve du théorème de Lax Milgram

Le problème variationnel est équivalent à
Trouver $u \in V$ telle que $A(u) = f$

Pour démontrer le théorème, il faut donc montrer que A est **bijectif** de V dans V (ce qui implique l'**existence** et l'**unicité** de u).

• La **coercivité** de a implique l'**injectivité** de A (et donc l'**unicité** de u)

$$\forall w \in V, \quad \alpha \|w\|_V^2 \leq a(w, w) = (A(w), w)_V \underset{\text{C.S.}}{\leq} \|A(w)\|_V \|w\|_V$$

$$\Rightarrow \forall w \in V, \quad \|A(w)\|_V \geq \alpha \|w\|_V \quad (*)$$

• La **surjectivité** de A (et donc l'**existence** de u)

On montre tout d'abord que $\text{Im } A$ est **fermé**.

Soit $(A(w_n))_n$ une suite de $\text{Im } A$ qui converge vers $b \in V$. Est ce que $b \in \text{Im } A$?

D'après (*), on a $\alpha \|w_n - w_p\|_V \leq \|A(w_n) - A(w_p)\|_V \rightarrow 0$ quand $n, p \rightarrow +\infty$

Donc $(w_n)_n$ est une suite de Cauchy dans V , i.e. elle converge vers $w \in V$.

Par continuité de A , $(A(w_n))_n$ converge vers $A(w)$ et donc $A(w) = b$ et $b \in \text{Im } A$.

Comme V est un espace de Hilbert et $\text{Im } A$ est fermé alors $V = \text{Im } A \oplus (\text{Im } A)^\perp$

[Théorème admis] V un espace de Hilbert, F est un sev fermé alors $V = F \oplus F^\perp$

Soit $v \in (\text{Im } A)^\perp$, la coercivité de a implique que $\alpha \|v\|_V^2 \leq a(v, v) = (A(v), v)_V = 0 \Rightarrow$ $v = 0$

$$\Rightarrow \text{Im } A = V$$

Preuve du théorème de Lax Milgram

Le problème variationnel est équivalent à
Trouver $u \in V$ telle que $A(u) = f$

Autre démonstration

On montre que l'application $T: w \mapsto w - \rho(A(w) - f)$ avec $0 < \rho < \frac{2\alpha}{M^2}$ est **contractante**. En effet, on a

$$\begin{aligned}\|T(v) - T(w)\|_V^2 &= \|v - w - \rho A(v - w)\|_V^2 \\ &= \|v - w\|_V^2 - 2\rho a(v - w, v - w) + \rho^2 \|A(v - w)\|_V^2 \\ &\leq (1 - 2\rho\alpha + \rho^2 M_a^2) \|v - w\|_V^2 \\ &< \beta \|v - w\|_V^2 \quad \text{avec } 0 < \beta < 1\end{aligned}$$

Il existe alors une unique solution dans V de $T(u) = u$ (i.e. de $A(u) = f$)

C'est le théorème du point fixe de Picard:

En effet, soit une suite définie par $u_{k+1} = T(u_k)$, comme T est contractante cette suite est de Cauchy et comme V est un espace de Hilbert, elle converge vers une fonction u et

$$T(u) = u \quad \text{car } T \text{ est continue.}$$

C'est la seule solution car T est contractante.

Preuve du théorème de Lax Milgram

- On vient de démontrer qu'il existe une unique solution de

Trouver $u \in V$ telle que $a(u, v) = l(v), \quad \forall v \in V$ (F.V.)

- Quant au résultat de stabilité...

On a en particulier

$$\alpha \|u\|_V^2 \leq a(u, u) = l(u) \leq M_l \|u\|_V$$

\downarrow \downarrow

a est coercive l est continue

soit

$$\|u\|_V \leq \frac{M_l}{\alpha}$$

Quelques remarques sur la coercivité

a est une forme bilinéaire de $V \times V$ dans \mathbb{R} qui est coercive si

$$\exists \alpha > 0, \forall v \in V, \quad a(v, v) \geq \alpha \|v\|_V^2$$

- L'hypothèse " a coercive" ne peut pas être remplacée par a définie positive

$$\forall v \in V, \quad a(v, v) > 0$$

voir l'exo 1 du TD3.

- Si $\forall v \in V, \quad a(v, v) < 0$, il faut montrer la coercivité sur $-a$.

- Si $\exists v \in V \setminus \{0\}, \quad a(v, v) = 0$ alors a n'est pas coercive.

- Si $\exists v_n \in V \setminus \{0\}, \quad \lim_{n \rightarrow +\infty} \frac{a(v_n, v_n)}{\|v_n\|_V^2} = 0$ alors a n'est pas coercive.

Théorème de Lax Milgram complexe

Soit $u \in V$ solution de

$$\text{Trouver } u \in V \text{ telle que } a(u, v) = \ell(v), \quad \forall v \in V \quad (\text{F.V.})$$

On suppose que

• $(V, \|\cdot\|_V)$ est un **espace de Hilbert**

• a est une forme **sesquilinéaire** de $V \times V$ dans \mathbb{C}

$$\forall u, v, w \in V, \forall \lambda \in \mathbb{C}, \quad a(\lambda u + v, w) = \lambda a(u, w) + a(v, w)$$

$$a(u, \lambda w + v) = \bar{\lambda} a(u, w) + a(u, v)$$

• **continue** $\exists M_a > 0, \forall v, w \in V, \quad |a(v, w)| \leq M_a \|v\|_V \|w\|_V$

• **coercive** $\exists \alpha > 0, \forall v \in V, \quad |a(v, v)| \geq \alpha \|v\|_V^2$

• ℓ est une forme **anti-linéaire** de V dans \mathbb{C} **continue**

$$\exists M_\ell > 0, \forall v \in V, \quad |\ell(v)| \leq M_\ell \|v\|_V$$

Il existe alors une unique solution u dans V de (F.V.), de plus cette solution u dépend continument des données

$$\|u\|_V \leq \frac{M_\ell}{\alpha}$$

Application au modèle avec C.L. de type Neumann- Fourier

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière, $\lambda \geq 0$, $f \in L^2(\Omega)$ et $g \in L^2(\partial\Omega)$.



On veut résoudre

$$\text{Trouver } \mathbf{u} \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta \mathbf{u} + \mathbf{u} = f & \text{dans } \Omega \\ \nabla \mathbf{u} \cdot \mathbf{n} + \lambda \mathbf{u} = g & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

\Leftrightarrow

Trouver $\mathbf{u} \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall \mathbf{v} \in H^1(\Omega)$.

$$\int_{\Omega} [\nabla \mathbf{u} \cdot \nabla \mathbf{v} + \mathbf{u} \mathbf{v}] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 \mathbf{u} \gamma_0 \mathbf{v} d\Gamma = \int_{\Omega} f \mathbf{v} d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 \mathbf{v} d\Gamma$$

$a(\mathbf{u}, \mathbf{v})$

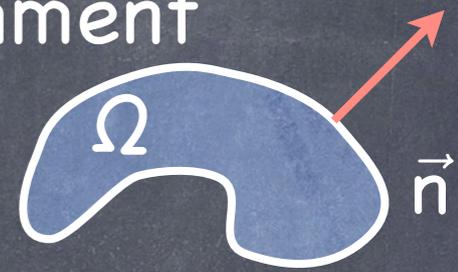
$\ell(\mathbf{v})$

Application au modèle avec C.L. de type Neumann- Fourier

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière, $\lambda \geq 0$, $f \in L^2(\Omega)$ et $g \in L^2(\partial\Omega)$.

Trouver $u \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v + uv] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 u \gamma_0 v d\Gamma = \int_{\Omega} f v d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 v d\Gamma$$



• $V = H^1(\Omega)$ muni de $\|\cdot\|_{H^1(\Omega)}$ est un **espace de Hilbert**.

Rappel $\forall u, v \in H^1(\Omega)$

$$(u, v)_{H^1(\Omega)} = \int_{\Omega} (uv + \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v) d\Omega$$

$$\|u\|_{H^1(\Omega)} = \left(\|u\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\vec{\nabla} u\|_{L^2(\Omega)}^2 \right)^{1/2}$$

Application au modèle avec C.L. de type Neumann- Fourier

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière, $\lambda \geq 0$, $f \in L^2(\Omega)$ et $g \in L^2(\partial\Omega)$.

Trouver $\mathbf{u} \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{\nabla} v + \mathbf{u} v] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 \mathbf{u} \gamma_0 v d\Gamma = \int_{\Omega} f v d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 v d\Gamma$$



\bullet a est une forme **bilinéaire** sur $H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$ qui est

\bullet **continue** : $\forall v, w \in H^1(\Omega)$

$$|a(v, w)| = \left| \int_{\Omega} [\vec{\nabla} v \cdot \vec{\nabla} w + v w] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 v \gamma_0 w d\Gamma \right|$$

$$\leq \|v\|_{H^1(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)} + \lambda \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)} \|\gamma_0 w\|_{L^2(\partial\Omega)} \quad \text{d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz}$$

$$\leq (1 + \lambda C_0^2) \|v\|_{H^1(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)}$$

d'après la continuité de l'application trace

Rappel L'application trace $\gamma_0 : H^1(\Omega) \rightarrow L^2(\partial\Omega)$ est continue :

$$v \mapsto \gamma_0 v = v|_{\partial\Omega}$$

$$\exists C_0, \forall v \in H^1(\Omega), \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)} \leq C_0 \|v\|_{H^1(\Omega)}$$

Application au modèle avec C.L. de type Neumann- Fourier

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière, $\lambda \geq 0$, $f \in L^2(\Omega)$ et $g \in L^2(\partial\Omega)$.



Trouver $u \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v + uv] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 u \gamma_0 v d\Gamma = \int_{\Omega} f v d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 v d\Gamma$$

a est une forme bilinéaire sur $H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$ qui est

continue

coercive : $\forall v \in H^1(\Omega)$

$$a(v, v) = \int_{\Omega} [|\vec{\nabla} v|^2 + v^2] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} (\gamma_0 v)^2 d\Gamma$$

$$= \|v\|_{H^1(\Omega)}^2 + \lambda \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)}^2 \geq \|v\|_{H^1(\Omega)}^2 \quad \text{car } \lambda \geq 0$$

Remarque : pour $\lambda < 0$ mais $|\lambda| < 1/C_0^2$, a reste coercive :

$$a(v, v) = \|v\|_{H^1(\Omega)}^2 - |\lambda| \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)}^2 \geq (1 - |\lambda| C_0^2) \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

Rappel

$$\exists C_0, \forall v \in H^1(\Omega), \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)} \leq C_0 \|v\|_{H^1(\Omega)}$$

Application au modèle avec C.L. de type Neumann- Fourier

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière, $\lambda \geq 0$, $f \in L^2(\Omega)$ et $g \in L^2(\partial\Omega)$.



Trouver $u \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v + u v] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 u \gamma_0 v d\Gamma = \int_{\Omega} f v d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 v d\Gamma$$

ℓ est une forme **linéaire** sur $H^1(\Omega)$ qui est **continue** : $\forall v \in H^1(\Omega)$

$$|\ell(v)| = \left| \int_{\Omega} f v d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 v d\Gamma \right|$$

$$\stackrel{\text{C.S.}}{\leq} \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} + \|g\|_{L^2(\partial\Omega)} \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)}$$

d'après l'inégalité de Cauchy-Schwarz

$$\leq (\|f\|_{L^2(\Omega)} + C_0 \|g\|_{L^2(\partial\Omega)}) \|v\|_{H^1(\Omega)}$$

d'après la continuité de l'application trace

Rappel $\|v\|_{H^1(\Omega)} = \left(\|v\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\vec{\nabla} v\|_{L^2(\Omega)}^2 \right)^{1/2} \quad \exists C_0, \forall v \in H^1(\Omega), \|\gamma_0 v\|_{L^2(\partial\Omega)} \leq C_0 \|v\|_{H^1(\Omega)}$

Application au modèle avec C.L. de type Neumann- Fourier

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière, $\lambda \geq 0$, $f \in L^2(\Omega)$ et $g \in L^2(\partial\Omega)$.

Trouver $u \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v + uv] d\Omega + \lambda \int_{\partial\Omega} \gamma_0 u \gamma_0 v d\Gamma = \int_{\Omega} f v d\Omega + \int_{\partial\Omega} g \gamma_0 v d\Gamma$$



Toutes les hypothèses du théorème de Lax Milgram sont vérifiées.

Il existe donc une unique solution u dans $H^1(\Omega)$ de ce problème et

$$\|u\|_{H^1(\Omega)} \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} + C_0 \|g\|_{L^2(\partial\Omega)}$$

Comme les problèmes sont équivalents, cette solution est également l'unique solution de

$$\text{Trouver } u \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta u + u = f & \text{dans } \Omega \\ \nabla u \cdot n + \lambda u = g & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Application au modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.



On veut résoudre

$$\text{Trouver } \mathbf{u} \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta \mathbf{u} + \mathbf{u} = f & \text{dans } \Omega \\ \mathbf{u} = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

\Leftrightarrow

Trouver $\mathbf{u} \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$V = H_0^1(\Omega)$$

$$a(\mathbf{u}, v) \leftarrow \int_{\Omega} [\vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{\nabla} v + \mathbf{u} v] d\Omega = \int_{\Omega} f v d\Omega \rightarrow l(v)$$

Application au modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v + uv] d\Omega = \int_{\Omega} f v d\Omega$$



• $V = H_0^1(\Omega)$ muni de $\|\cdot\|_{H^1(\Omega)}$ est un **espace de Hilbert** (en tant que sous-espace fermé d'un espace de Hilbert, $H^1(\Omega)$)

• a est une forme **bilinéaire** sur $H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ qui est

• **continue** : $\forall v, w \in H_0^1(\Omega)$

$$|a(v, w)| = \left| \int_{\Omega} [\vec{\nabla} v \cdot \vec{\nabla} w + vw] d\Omega \right| \underset{\text{C.S.}}{\leq} \|v\|_{H^1(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)}$$

• **coercive** : $\forall v \in H_0^1(\Omega)$

$$a(v, v) = \int_{\Omega} \left[|\vec{\nabla} v|^2 + v^2 \right] d\Omega = \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

• ℓ est une forme **linéaire** sur $H_0^1(\Omega)$ qui est **continue** : $\forall v \in H_0^1(\Omega)$

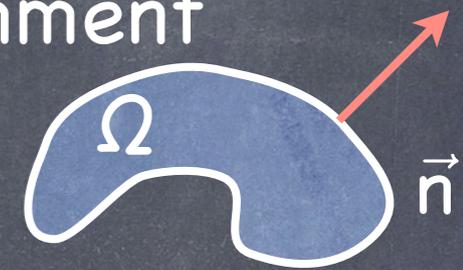
$$|\ell(v)| = \left| \int_{\Omega} f v d\Omega \right| \underset{\text{C.S.}}{\leq} \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)}$$

Application au modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} [\vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v + uv] d\Omega = \int_{\Omega} f v d\Omega$$



Toutes les hypothèses du théorème de Lax Milgram sont vérifiées.

Il existe donc une unique solution u dans $H_0^1(\Omega)$ de ce problème et

$$\|u\|_{H^1(\Omega)} \leq \|f\|_{L^2(\Omega)}$$

Comme les problèmes sont équivalents, cette solution est également l'unique solution de

$$\text{Trouver } u \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta u + u = f & \text{dans } \Omega \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.



On veut résoudre

$$\text{Trouver } \mathbf{u} \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta \mathbf{u} = f & \text{dans } \Omega \\ \mathbf{u} = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

\Leftrightarrow

Trouver $\mathbf{u} \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$a(\mathbf{u}, v) = \int_{\Omega} \vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega = \ell(v)$$

$V = H_0^1(\Omega)$

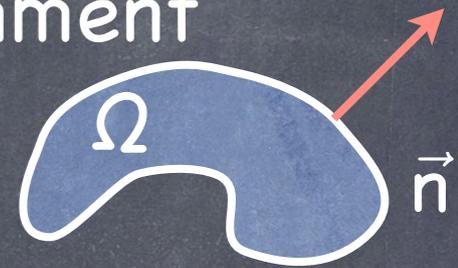
Essayons de nouveau d'appliquer le théorème de Lax-Milgram.

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$



- $V = H_0^1(\Omega)$ muni de $\|\cdot\|_{H^1(\Omega)}$ est un **espace de Hilbert** (en tant que sous-espace fermé d'un espace de Hilbert, $H^1(\Omega)$)

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$

• a est une forme **bilinéaire** sur $H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ qui est

• **continue** : $\forall v, w \in H_0^1(\Omega)$

$$|a(v, w)| = \left| \int_{\Omega} \vec{\nabla} v \cdot \vec{\nabla} w \, d\Omega \right| \underset{\text{C.S.}}{\leq} \|\vec{\nabla} v\|_{L^2(\Omega)} \|\vec{\nabla} w\|_{L^2(\Omega)}$$

$$\leq \|v\|_{H^1(\Omega)} \|w\|_{H^1(\Omega)}$$



Rappel $\|v\|_{H^1(\Omega)} = \left(\|v\|_{L^2(\Omega)}^2 + \|\vec{\nabla} v\|_{L^2(\Omega)}^2 \right)^{1/2}$

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$



a est une forme bilinéaire sur $H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ qui est

- continue

- coercive ?

$$\exists? \alpha > 0, \forall v \in H_0^1(\Omega), a(v, v) = \int_{\Omega} |\vec{\nabla} v|^2 \, d\Omega \geq \alpha \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

$\int_{\Omega} [|\vec{\nabla} v|^2 + v^2] \, d\Omega$

A priori la réponse est **NON** dans $H^1(\Omega)$!

Si $v=C$ constante $\neq 0$, $\int_{\Omega} |\vec{\nabla} v|^2 \, d\Omega = 0$ MAIS $\|v\|_{H^1(\Omega)}^2 = \text{mes}(\Omega)C^2 \neq 0$

Cependant, on cherche la propriété de coercivité dans $H_0^1(\Omega)$ et la seule fonction constante de $H_0^1(\Omega)$ est la fonction nulle.

$$v=C \text{ constante} \in H_0^1(\Omega) \Rightarrow \gamma_0(C) = 0 \Rightarrow C = 0$$

Inégalité de Poincaré

Théorème : Inégalité de POINCARÉ

Soit $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné

$$\exists C_p > 0, \forall v \in H_0^1(\Omega),$$

$$\int_{\Omega} v^2 d\Omega \leq C_p \int_{\Omega} |\vec{\nabla} v|^2 d\Omega$$



Idée de la preuve • on le prouve pour $v \in \mathcal{D}(\Omega)$ puis on conclut par densité de $\mathcal{D}(\Omega)$ ds $H_0^1(\Omega)$
Pour $v \in \mathcal{D}(\Omega)$, on prouve l'inégalité en 1D puis on raisonne par cartes locales (exo 2 - TD3)

• par l'absurde et en utilisant le théorème de Rellich (exo 5 - TD3)

Une telle inégalité est fautive dès que v est une constante non nulle.

En fait elle est vraie dans tous les espaces dans lesquels **la seule fonction constante existante est la constante nulle.**

$$\{v \in H^1(\Omega), v|_{\Gamma} = 0\} \quad \text{où } \Gamma \text{ est une partie de } \partial\Omega$$

$$\{v \in H^1(\Omega), \int_{\Omega} v = 0\}$$

Corollaire

Dans $H_0^1(\Omega)$, la semi-norme $|\cdot|_{H^1} := \|\nabla \cdot\|_{L^2}$ est une norme

équivalente à la norme $\|\cdot\|_{H^1} := [\|\cdot\|_{L^2}^2 + \|\nabla \cdot\|_{L^2}^2]^{1/2}$

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$



a est une forme bilinéaire sur $H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ qui est

• continue

• coercive ?

$$\exists \alpha > 0, \forall v \in H_0^1(\Omega), a(v, v) = \int_{\Omega} |\vec{\nabla} v|^2 \, d\Omega \geq \alpha \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

$\int_{\Omega} [|\vec{\nabla} v|^2 + v^2] \, d\Omega$

Application à notre problème:

$$\forall v \in H_0^1(\Omega), \|v\|_{H^1(\Omega)}^2 = \int_{\Omega} [|\vec{\nabla} v|^2 + v^2] \, d\Omega \leq (1 + C_p) \int_{\Omega} |\vec{\nabla} v|^2 \, d\Omega$$

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$



- a est une forme **bilinéaire** sur $H_0^1(\Omega) \times H_0^1(\Omega)$ qui est
 - **continue**
 - **coercive ?**

$$\forall v \in H_0^1(\Omega), a(v, v) = \int_{\Omega} |\vec{\nabla} v|^2 \, d\Omega \geq \frac{1}{1 + C_p} \|v\|_{H^1(\Omega)}^2$$

- l est une forme **linéaire** sur $H_0^1(\Omega)$ qui est **continue** : $\forall v \in H_0^1(\Omega)$

$$|l(v)| = \left| \int_{\Omega} f v \, d\Omega \right| \underset{\text{C.S.}}{\leq} \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{L^2(\Omega)} \leq \|f\|_{L^2(\Omega)} \|v\|_{H^1(\Omega)}$$

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Dirichlet

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H_0^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H_0^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$



Toutes les hypothèses du théorème de Lax Milgram sont vérifiées.

Il existe donc une unique solution u dans $H_0^1(\Omega)$ de ce problème et

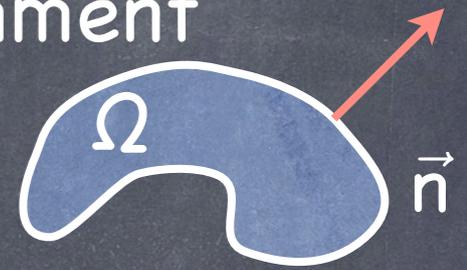
$$\|u\|_{H^1(\Omega)} \leq (1 + C_p) \|f\|_{L^2(\Omega)}$$

Comme les problèmes sont équivalents, cette solution est également l'unique solution de

$$\text{Trouver } u \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta u = f & \text{dans } \Omega \\ u = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Neumann

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.



On veut résoudre

$$\text{Trouver } \mathbf{u} \in H^1(\Omega) \text{ telle que } \begin{cases} -\Delta \mathbf{u} = f & \text{dans } \Omega \\ \vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{n} = 0 & \text{sur } \partial\Omega \end{cases}$$

\Leftrightarrow

Trouver $\mathbf{u} \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$.

$$a(\mathbf{u}, v) \longleftarrow \int_{\Omega} \vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega \longrightarrow \ell(v)$$

Essayons de nouveau d'appliquer le théorème de Lax-Milgram.

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Neumann

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.



Trouver $u \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$

- $V = H^1(\Omega)$ muni de $\|\cdot\|_{H^1(\Omega)}$ est un **espace de Hilbert**.
- a est une forme **bilinéaire** sur $H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$ qui est
 - **continue**
- ℓ est une forme **linéaire** sur $H^1(\Omega)$ qui est **continue**

MAIS a n'est pas coercive sur $H^1(\Omega) \times H^1(\Omega)$ car l'inégalité de Poincaré n'est pas vraie dans $H^1(\Omega)$.

Voir l'exercice 4 pour plus de détails sur ce problème.

Application au 2ème modèle avec C.L. de type Neumann

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.

Trouver $u \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} u \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega \quad (\text{F.V.})$$



On montre qu'il n'y a pas unicité de la solution...

On remarque que si u est solution, $u+C$ où C est une constante est également solution.

... et pas nécessairement existence.

Si il existe une solution u dans $H^1(\Omega)$ alors $\int_{\Omega} f \, d\Omega = 0$

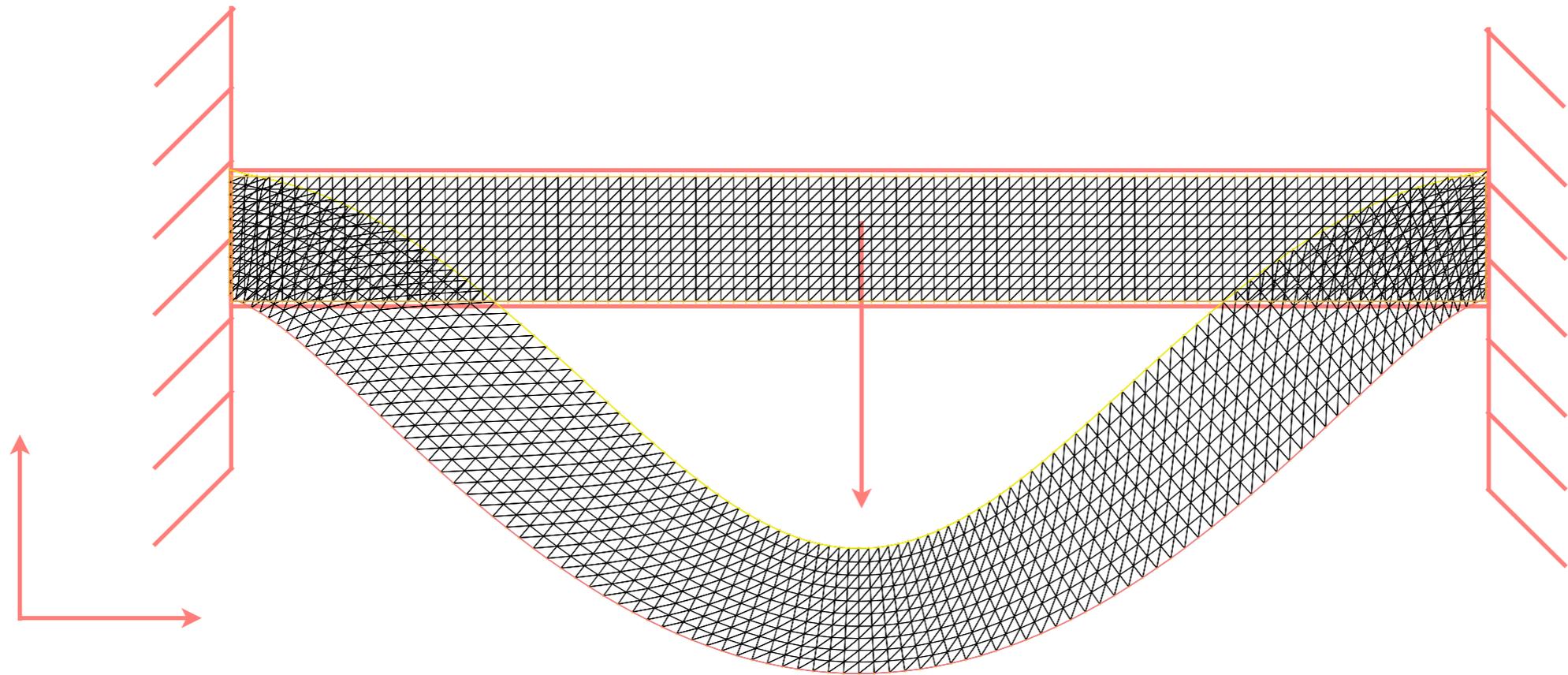
(en prenant dans (F.V.), $v = 1 \in H^1(\mathcal{C})$)

Si $\int_{\Omega} f \, d\Omega \neq 0$ alors il n'y a pas existence d'une solution dans $H^1(\Omega)$.

Voir l'exercice 4 pour plus de détails sur ce problème.

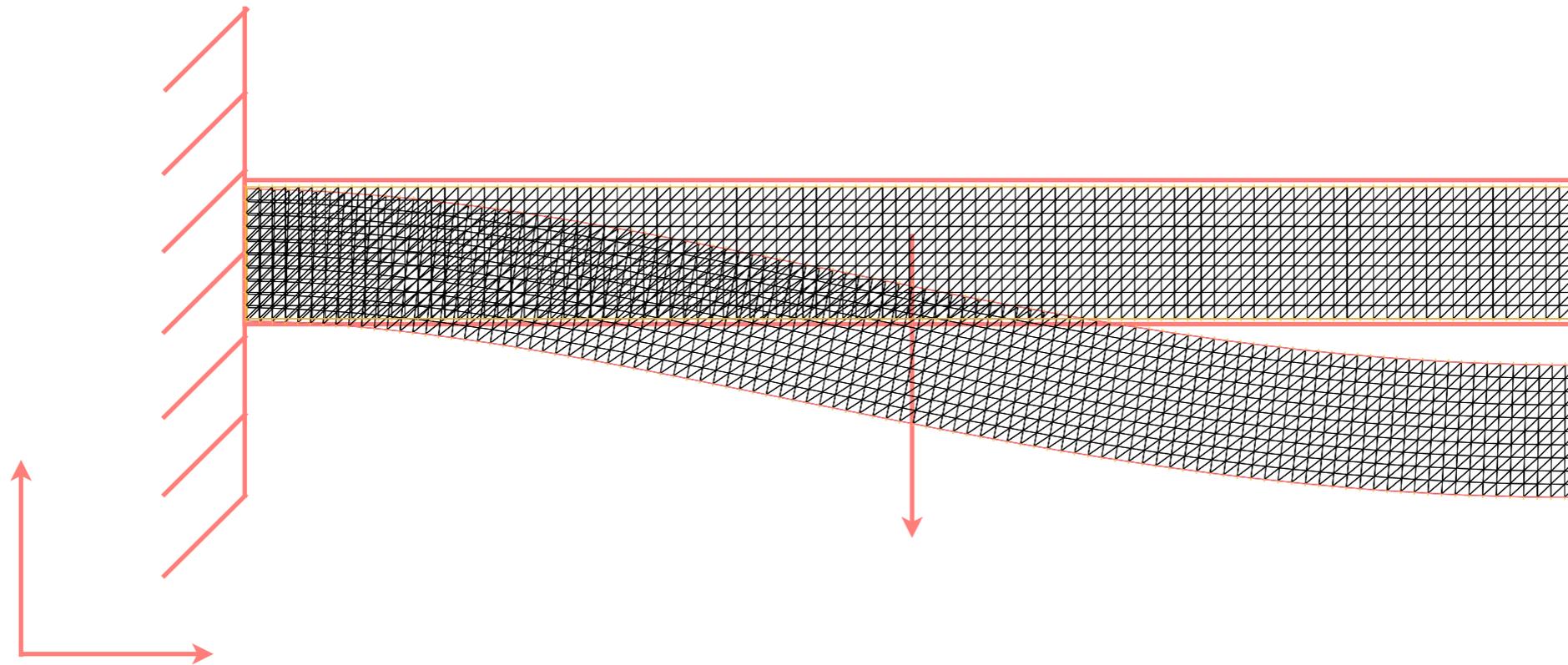
Un exemple frappant

Dirichlet au deux bouts



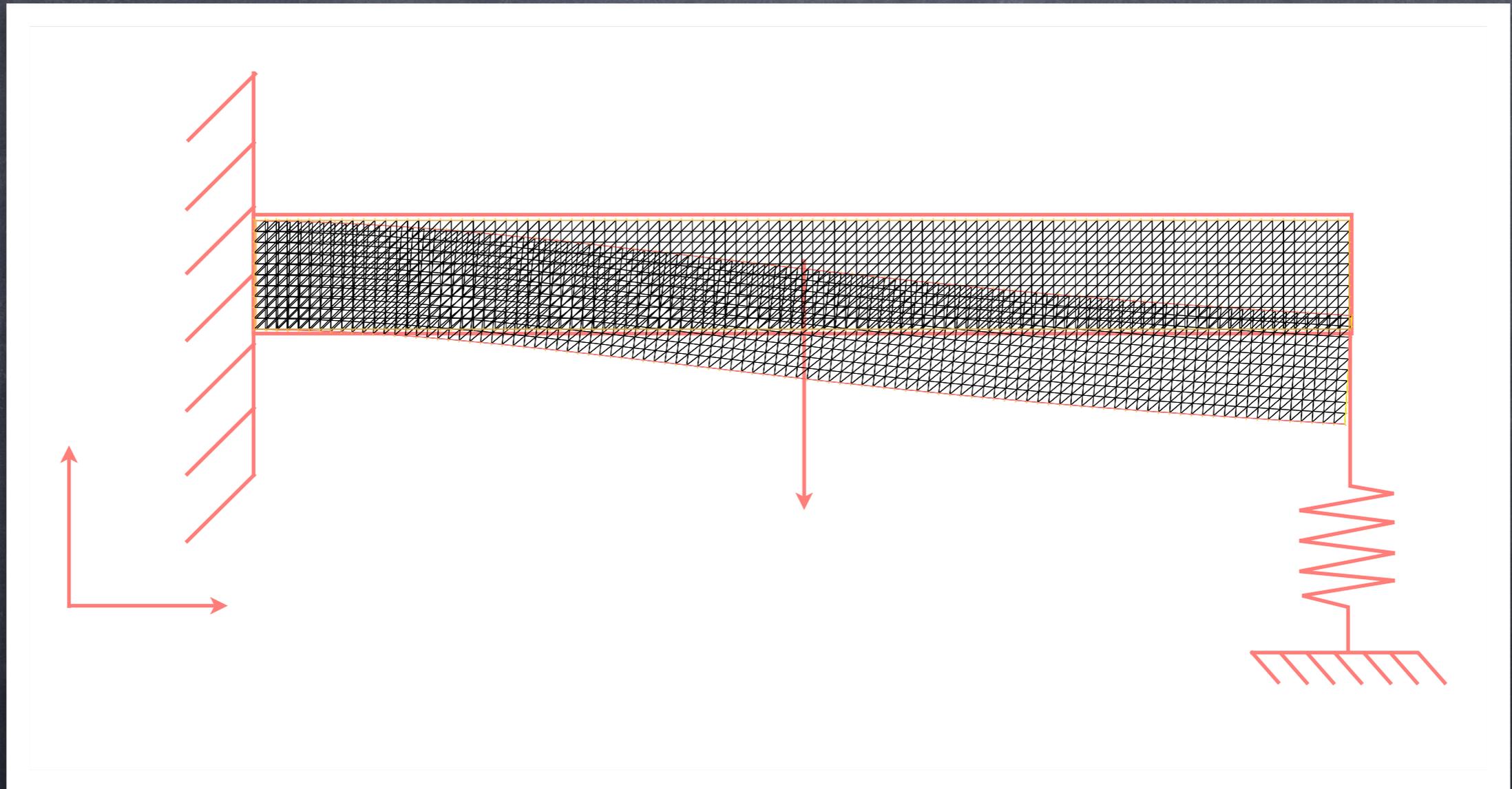
Un exemple frappant

Dirichlet à un bout



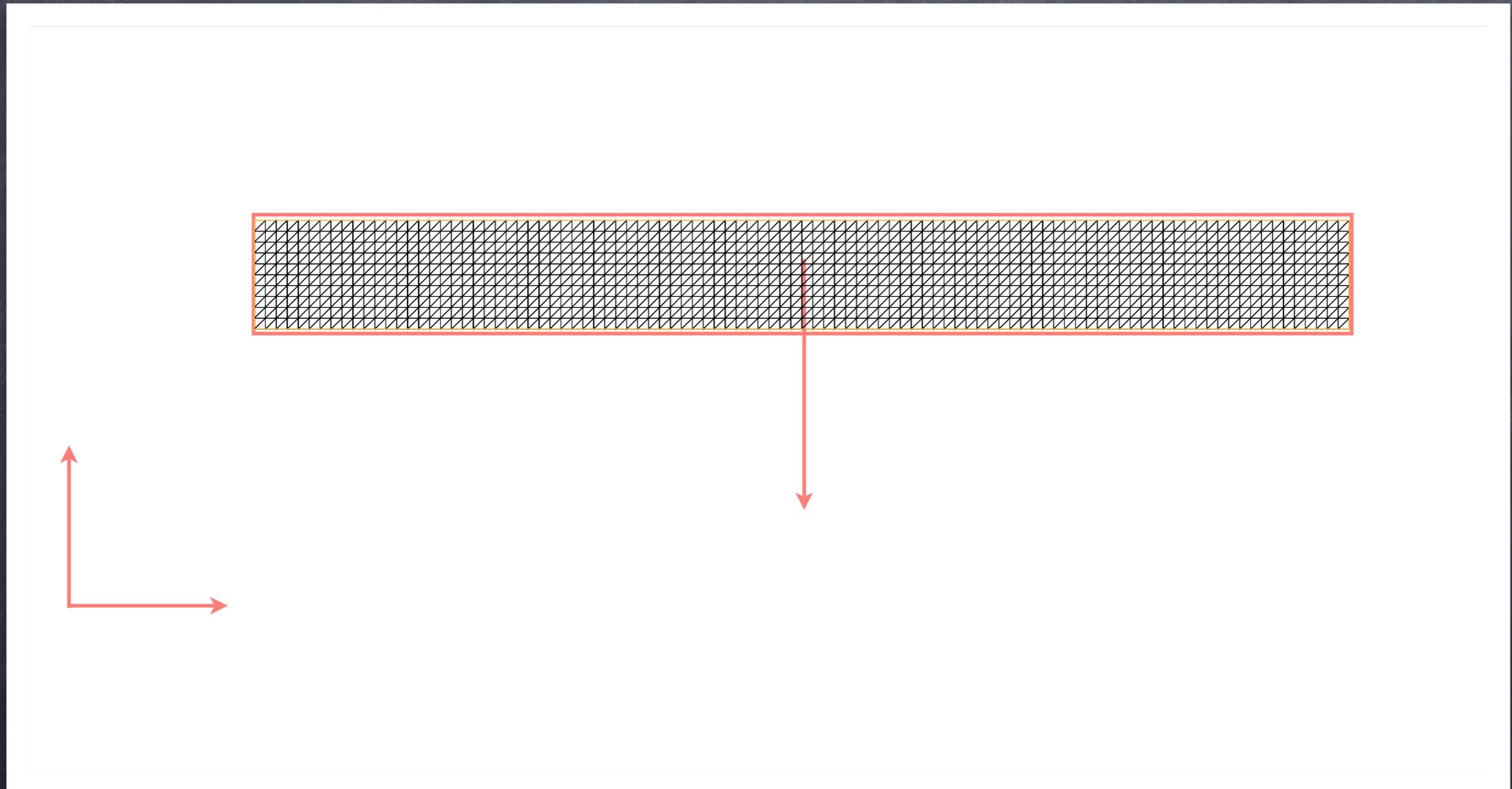
Un exemple frappant

et Fourier



Un exemple frappant

Neumann au deux bouts



Application au 2ème modèle avec C.L. de type Neumann

Soient $\Omega \subset \mathbb{R}^n$ un ouvert borné de frontière $\partial\Omega$ suffisamment régulière et $f \in L^2(\Omega)$.



Trouver $\mathbf{u} \in H^1(\Omega)$ telle que $\forall v \in H^1(\Omega)$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega \quad (\text{F.V.})$$

Ce problème n'est pas bien posé...

Soit $f \in L^2(\Omega)$ vérifiant $\int_{\Omega} f \, d\Omega = 0$. Soit $V = \{v \in H^1(\Omega), \int_{\Omega} v \, d\Omega = 0\}$

Trouver $\mathbf{u} \in V$ telle que $\forall v \in V$,

$$\int_{\Omega} \vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{\nabla} v \, d\Omega = \int_{\Omega} f v \, d\Omega$$

Ce problème est bien posé et il est équivalent au problème

Trouver $\mathbf{u} \in V$ telle que
$$\left| \begin{array}{l} -\Delta \mathbf{u} = f \quad \text{dans } \Omega \\ \vec{\nabla} \mathbf{u} \cdot \vec{n} = 0 \quad \text{sur } \partial\Omega \end{array} \right.$$

Voir l'exercice 4 pour plus de détails sur ce problème.

Lien avec un problème de minimisation

Soit la formulation variationnelle suivante

$$\text{Trouver } \mathbf{u} \in V \text{ telle que } a(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \ell(\mathbf{v}), \quad \forall \mathbf{v} \in V \quad (\text{F.V.})$$

On suppose les hypothèses du théorème de Lax-Milgram vérifiées.

On suppose de plus que a est **symétrique** :

$$\forall \mathbf{v}, \mathbf{w} \in V, \quad a(\mathbf{v}, \mathbf{w}) = a(\mathbf{w}, \mathbf{v})$$

Proposition Sous les hypothèses ci-dessus,

$$\mathbf{u} \text{ solution de (F.V)} \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{u} \text{ minimum de } \mathcal{E} \quad (\mathcal{E}(\mathbf{u}) = \min_{\mathbf{v} \in V} \mathcal{E}(\mathbf{v}))$$

$$\text{où } \mathcal{E}(\mathbf{v}) : V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\mathbf{v} \mapsto \frac{1}{2} a(\mathbf{v}, \mathbf{v}) - \ell(\mathbf{v})$$

Fonctionnelle énergie

Remarques:

- Principe de la moindre quantité d'action pour la mécanique (1744)
- C'est souvent en partant du problème de minimisation (d'une énergie) que la F.V. puis l'EDP+CL sont construites.

Lien avec un problème de minimisation

Proposition Sous les hypothèses ci-dessus,

$$u \text{ solution de (F.V)} \iff u \text{ minimum de } \mathcal{E} \quad (\mathcal{E}(u) = \min_{v \in V} \mathcal{E}(v))$$

$$\begin{aligned} \text{où } \mathcal{E}(v) : V &\rightarrow \mathbb{R} \\ v &\mapsto \frac{1}{2} a(v, v) - \ell(v) \end{aligned}$$

Preuve : $\forall u, v \in V \quad \mathcal{E}(u+v) - \mathcal{E}(u) = \frac{1}{2} a(u+v, u+v) - \ell(u+v) - \frac{1}{2} a(u, u) + \ell(u)$

$$= \frac{1}{2} (a(u, v) + a(v, u)) + \frac{1}{2} a(v, v) - \ell(v)$$

a est sym

$$= a(u, v) - \ell(v) + \frac{1}{2} a(v, v)$$

$$= a(u, v) - \ell(v) + o(\|v\|_V) \leq M_a \|v\|_V^2 \text{ car a est continue}$$

$$= d\mathcal{E}(u)(v) + o(\|v\|_V) \text{ avec } \forall v \in V, \quad d\mathcal{E}(u)(v) = a(u, v) - \ell(v)$$

$$u \text{ solution de (F.V)} \Rightarrow \forall v \in V, \quad \mathcal{E}(u+v) - \mathcal{E}(u) = \underbrace{a(u, v) - \ell(v)}_{=0} + \frac{1}{2} a(v, v) \geq \frac{\alpha}{2} \|v\|_V^2$$

$$\Rightarrow u \text{ minimum (strict) de } \mathcal{E}$$

$$u \text{ minimum de } \mathcal{E} \Rightarrow \forall v \in V, \quad d\mathcal{E}(u)(v) = 0 \quad \text{car } \mathcal{E} \text{ est différentiable.}$$

$$\Rightarrow u \text{ solution de (F.V.)}$$

Lien avec un problème de minimisation

Soit la formulation variationnelle suivante

$$\text{Trouver } \mathbf{u} \in V \text{ telle que } a(\mathbf{u}, \mathbf{v}) = \ell(\mathbf{v}), \quad \forall \mathbf{v} \in V \quad (\text{F.V.})$$

On suppose les hypothèses du théorème de Lax-Milgram vérifiées.

On suppose de plus que a est **symétrique** :

$$\forall \mathbf{v}, \mathbf{w} \in V, \quad a(\mathbf{v}, \mathbf{w}) = a(\mathbf{w}, \mathbf{v})$$

Proposition Sous les hypothèses ci-dessus,

$$\mathbf{u} \text{ solution de (F.V)} \quad \Leftrightarrow \quad \mathbf{u} \text{ minimum de } \mathcal{E} \quad (\mathcal{E}(\mathbf{u}) = \min_{\mathbf{v} \in V} \mathcal{E}(\mathbf{v}))$$

$$\text{où } \mathcal{E}(\mathbf{v}) : V \rightarrow \mathbb{R}$$

$$\mathbf{v} \mapsto \frac{1}{2} a(\mathbf{v}, \mathbf{v}) - \ell(\mathbf{v})$$

Fonctionnelle énergie

Intérêt: On peut alors utiliser ce problème de minimisation pour

- démontrer l'existence et l'unicité de la solution
- calculer une approximation de la solution \mathbf{u}

Un algorithme numérique issu de l'optimisation :
l'algorithme du gradient à pas fixé.

Soient V un espace de Hilbert, \mathcal{E} une fonctionnelle différentiable dans V telle que

$$\langle d\mathcal{E}(v) - d\mathcal{E}(u), v - u \rangle \geq \alpha \|v - u\|_V$$

$$\langle d\mathcal{E}(v) - d\mathcal{E}(u), w \rangle \leq M \|v - u\|_V \|w\|_V$$

et $\rho < \frac{2\alpha}{M^2}$ alors l'algorithme du gradient à pas fixé

$$\forall v \in V, \quad (u_{k+1}, v)_V = (u_k, v)_V - \rho \langle d\mathcal{E}(u_k), v \rangle$$

converge et la convergence est géométrique, i.e.

$$\exists \beta(\alpha, M, \rho) < 1 \quad \|u_k - u\|_V < \beta^k \|u_0 - u\|_V$$

Remarque: il existe un lien entre cet algorithme et la deuxième démonstration du théorème de Lax Milgram (donnée au début du cours)

Voir le Cours "Optimisation différentiable : théorie et applications"

Programme du prochain amphi:

La méthode des éléments finis