

**Feuille d'exercices n°4 : Distance sur les mesures de probabilité.**

**Exercice 29.** Soit  $\mu$  une mesure de probabilité sur  $\Omega$ , on pose  $P$  la matrice de transition définie par  $P(x, y) = \mu(y)$  pour tout  $x, y$ ; calculer l'unique mesure stationnaire  $\pi$  de  $P$  puis la distance en variation totale

$$d(t) = \max_x \|P^t(x, \cdot) - \pi\|_{TV}$$

pour  $t = 0$  puis  $t \geq 1$ .

**Exercice 30.** [Action d'une matrice de transition à gauche et distance en variation totale] Soit une chaîne de Markov de matrice de transition  $P$ , et  $\mu$  et  $\nu$  deux mesures de probabilité. Montrer que

$$\|\mu \cdot P - \nu \cdot P\|_{TV} \leq \|\mu - \nu\|_{TV}.$$

et en déduire que, pour tout  $t \in \mathbb{N}$ , si  $d(t) = \max_x \|P^t(x, \cdot) - \pi\|_{TV}$  avec  $\pi$  une mesure de probabilité stationnaire de  $P$ , alors on a :

$$d(t+1) \leq d(t).$$

**Exercice 31.** [Mesure produit et distance en variation totale] Pour  $i = 1 \dots n$ , on se donne  $\Omega_i$  un ensemble fini et  $\mu_i$  et  $\nu_i$  deux mesures de probabilité sur  $\Omega_i$ . Sur l'espace produit  $\Omega = \prod_i \Omega_i$ , on définit alors les mesures produit<sup>3</sup>  $\mu = \prod_i \mu_i$  et  $\nu = \prod_i \nu_i$ .

Pour obtenir une borne sur  $\|\mu - \nu\|_{TV}$ , on propose d'utiliser la caractérisation de la distance en variation totale à l'aide des couplages. Soit donc  $(X_i, Y_i)$  des couplages optimaux de  $\mu_i$  et  $\nu_i$  pour tout  $i \in \{1, \dots, n\}$ , au sens où  $\mathbb{P}(X_i \neq Y_i) = \|\mu_i - \nu_i\|_{TV}$ . On suppose les *vecteurs*  $(X_i, Y_i)_{1 \leq i \leq n}$  indépendants (en  $i$ ) et on pose alors  $X = (X_i)_{1 \leq i \leq n}$  et  $Y = (Y_i)_{1 \leq i \leq n}$ .

1. Montrer que  $(X, Y)$  est un couplage de  $\mu$  et  $\nu$ .
2. Montrer que  $\mathbb{P}(X \neq Y) \leq \sum_i \|\mu_i - \nu_i\|_{TV}$ .
3. En déduire que

$$\|\mu - \nu\|_{TV} \leq \sum_i \|\mu_i - \nu_i\|_{TV}.$$

**Exercice 32.** [Définitions alternative de  $d$  et de  $\bar{d}$ .] Montrer que, si  $\pi$  est une mesure stationnaire pour  $P$ ,

$$\max_{x,y} \|P^t(x, \cdot) - P^t(y, \cdot)\|_{TV} = \max_{\mu, \nu} \|\mu P^t - \nu P^t\|_{TV}$$

où le max porte sur  $\mu$  et  $\nu$  des mesures de probabilité sur  $\Omega$ , et que

$$\max_x \|P^t(x, \cdot) - \pi\|_{TV} = \max_{\mu} \|\mu P^t - \pi\|_{TV}.$$

**Exercice 33.** [Distance en séparation] On pose

$$s_x(t) = \max_y \left[ 1 - \frac{P^t(x, y)}{\pi(y)} \right]$$

la distance en séparation de  $P^t(x, \cdot)$  à  $\pi$ . Montrer que

$$\|P^t(x, \cdot) - \pi\|_{TV} \leq s_x(t).$$

3. la mesure produit,  $\mu(\prod_i A_i) = \prod_i \mu_i(A_i)$ , correspond à la loi de variables aléatoires indépendantes.

**Exercice 34.** [Sous-multiplicativité de la distance en séparation] On définit la distance en séparation entre  $P^t(x, \cdot)$  et  $\pi$  par

$$s_x(t) = \max_y \left[ 1 - \frac{P^t(x, y)}{\pi(y)} \right], \text{ puis } s(t) = \max_x s_x(t).$$

Dans la suite de cet énoncé,  $\pi$  sera une mesure stationnaire pour  $P$  dont toutes les entrées sont non nulles.

1. Montrer que pour tout  $t \geq 1$ , il existe une matrice stochastique  $Q_t$  telle que  $P^t(x, y) = (1 - s(t))\pi(y) + s(t)Q_t(x, y)$  et  $\pi = \pi Q_t$ .
2. Montrer que  $P^{t+u}(x, y) = (1 - s(t)s(u))\pi(y) + s(t)s(u) \sum_z Q_t(x, z)Q_u(z, y)$
3. En déduire que  $s(t+u) \leq s(t)s(u)$ .

**Exercice 35.** [Renversement du temps et mélange] Si  $P$  est une matrice de transition sur  $\Omega$  et si  $\pi$  est une mesure stationnaire pour  $P$  telle que  $\pi(x) \neq 0$  pour tout  $x$ , on définit la matrice de transition  $\hat{P}$  de la chaîne renversée en temps par

$$\forall x, y \in \{0, \dots, n\}, \hat{P}(x, y) = \frac{\pi(y)P(y, x)}{\pi(x)}.$$

1. Justifier pourquoi cette expression définit bien une matrice de transition, et donner une mesure stationnaire pour  $\hat{P}$

Sur  $\Omega = \{0, \dots, n\}$ , on considère la chaîne de Markov de matrice de transition

$$P(x, y) = \frac{1}{2} (\mathbb{1}_{\{y=(x+1) \wedge n\}} + \mathbb{1}_{\{y=0\}}),$$

et on rappelle la notation  $x \wedge y = \min\{x, y\}$ .

2. Vérifier que  $P$  a une unique mesure stationnaire  $\pi$ , et la calculer.
3. Calculer la matrice de transition  $\hat{P}$  de la chaîne renversée en temps.
4. Vérifier que  $\hat{P}$  a une unique mesure stationnaire, la donner (sans calcul), et la comparer à  $\hat{P}(0, \cdot)$ .
5. Calculer  $\hat{P}^t(x, \cdot)$  pour tout  $0 \leq t \leq x \leq n-1$ .
6. Déduire des deux questions précédentes  $\hat{P}^t(x, \cdot)$  pour  $t > x, 0 \leq x \leq n-1$ .
7. Quelle est la loi du temps d'atteinte  $\tau_{n-1}$  de  $n-1$  sous  $\hat{P}(n, \cdot)$ ? Pour tout  $t \leq n$ , en déduire  $\hat{P}^t(n, n-1)$  puis plus généralement  $\hat{P}^t(n, \cdot)$ . Reconnaître en particulier la mesure de probabilité  $\hat{P}^n(n, \cdot)$ .
8. Sans calcul à nouveau, donner  $\hat{P}^t(n, \cdot)$  pour tout  $t > n$ .
9. Calculer  $\hat{d}_n(t) = \|\hat{P}^t(n, \cdot) - \pi\|_{TV}$  pour tout  $t \in \mathbb{N}$ .
10. Montrer en utilisant un résultat du cours (Théorème 5.4 du livre) que

$$d(t) := \max_x \|P^t(x, \cdot) - \pi\|_{TV} \leq (1/2)^t$$

(on pourra considérer un couplage indépendant de deux chaînes de Markov de matrice de transition  $P$  issues de  $x$  et de  $y$ , et étudier le premier instant où ces deux chaînes coïncident). Comparer à  $\hat{d}_n(t)$  calculé précédemment et commenter l'effet du renversement en temps.

Pour donner une interprétation probabiliste de cette chaîne, on pose  $(U_t)_{t \in \mathbb{Z}}$  une suite i.i.d. de variables de Bernoulli de paramètre  $1/2$ . On pose alors

$$X_t = \mathbb{1}_{U_t=1} \max\{s \in \{1, \dots, n\}, U_t = \dots = U_{t-s+1} = 1\}.$$

(L'indicatrice est là pour renvoyer 0 quand l'ensemble des  $s$  considérés dans le max est vide)

11. Montrer que  $(X_t)_{t \geq 0}$  est une chaîne de Markov de matrice de transition  $P$ .
12. Construire à l'aide des  $(U_t)_{t \in \mathbb{Z}}$  une chaîne de Markov de matrice de transition  $\hat{P}$  (on se rappellera que  $\hat{P}$  correspond au renversement en temps de  $P$ ).

**Exercice 36.** [Distance en séparation et norme infinie] On compare dans cet exercice

$$d^s(t) = \max_{x,y} \left( 1 - \frac{P^t(x,y)}{\pi(y)} \right) \text{ et } d^{(\infty)}(t) = \max_{x,y} \left| 1 - \frac{P^t(x,y)}{\pi(y)} \right|,$$

càd les distances en séparation et la distance associée à la norme infinie. On note  $t_{mix}^{(\infty)} := \inf\{t \geq 0, d^{(\infty)}(t) \leq 1/4\}$  le *temps de mélange* pour la distance associée à la norme infinie. Montrer que pour la marche aléatoire simple lazy sur le graphe complet à  $n$  sommets, pour laquelle

$$\Omega = \{1, \dots, n\} \text{ et } P(x,y) = \frac{1}{2} \left( \mathbb{1}_{y=x} + \frac{1}{n-1} \mathbb{1}_{y \neq x} \right),$$

on a les estimées suivantes :

$$t_{mix}^{(\infty)} \geq \frac{\log(n) - \log(5/4)}{\log(2)}, \text{ tandis que } d^s(2) \leq 1/4.$$