

IN103

Résolution de problèmes algorithmiques

une approche fondée sur les structures de données

Alexandre Chapoutot

Année académique 2023-2024

<https://perso.ensta-paris.fr/~chapoutot/teaching/in103/>



Plan du cours

- 1 Connectivité des (di)graphes
 - Composantes connexes
 - Composantes fortement connexes
- 2 (di)graphes pondérés
- 3 Arbre couvrant de poids minimum
- 4 Plus court chemin

Connectivité des (di)graphes

Notion de connexité

Exemple d'application : réseaux sociaux

Les liens entre les différents membres peuvent être modélisés par

- un **graphe dirigé** (digraphe), par exemple, pour Twitter ou Strava. Une personne peut suivre le fil d'une autre sans réciprocité.
- un **graphe non dirigé**, par exemple, pour Facebook. Deux personnes sont dans le même groupe d'amis.

Définition

Un (di)graphe est (fortement) connecté si entre toutes paires de sommets (s_1, s_2) il existe un (chemin) chaîne.

Vocabulaire, pour un graphe $G = (S, A)$

- une **composante** est un **sous-graphe maximal connecté** de G .
- Un **point d'articulation** de G est un sommet dont la suppression augmente le nombre de composantes connexes.
- Un **isthme** est une arête dont la suppression a le même effet.

Calcul des composantes connexes d'un graphe non orienté

Idée

Soit $G = (S, A)$ un graphe (non orienté), on souhaite calculer toutes les composantes connexes d'un graphe.

Solution facile avec l'utilisation d'une structure de données union-find.

Pseudo-code

Function cc(graph G) :

```
uf_init (&dset, |S|);
```

```
for Tous les sommets s de S do
```

```
  | uf_add_element (&dset, s);
```

```
end
```

```
for Toutes les arêtes (u,v) de A do
```

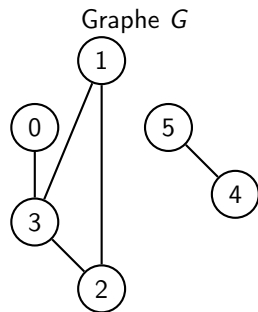
```
  | if not uf_are_connected(&dset, u, v) then
```

```
    | uf_union (&dset, u, v);
```

```
  | end
```

```
end
```

Déroulement de l'algorithme



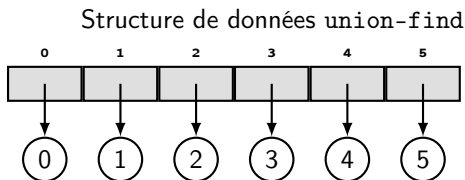
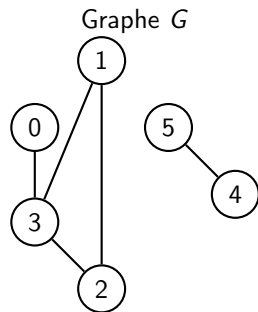
Structure de données union-find

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 | 5 |
|------|------|------|------|------|------|
| NULL | NULL | NULL | NULL | NULL | NULL |

Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find

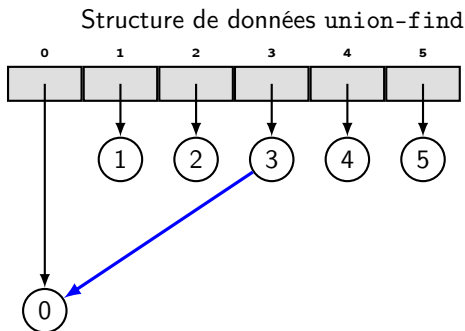
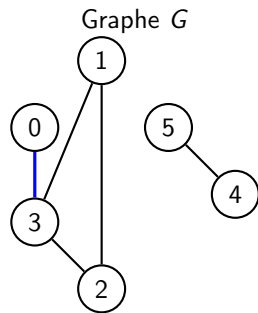
Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)

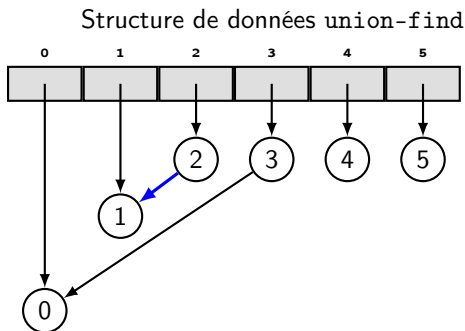
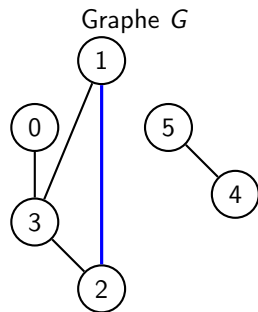
Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)
- Traitement des arcs de G et potentiels unions (**seconde boucle for**)
(0,3), (1,2), (1,3), (2,3), (5,4)

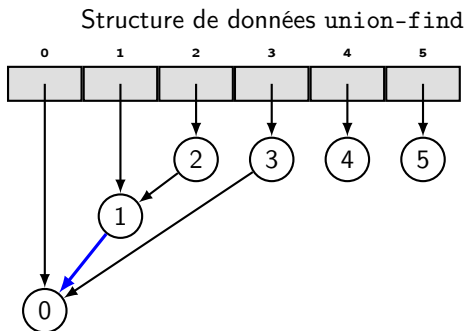
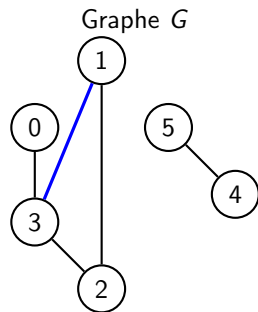
Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)
- Traitement des arcs de G et potentiels unions (**seconde boucle for**)
(0, 3), (1, 2), (1, 3), (2, 3), (5, 4)

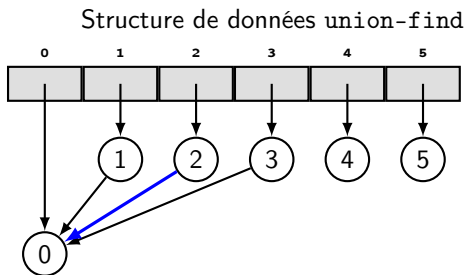
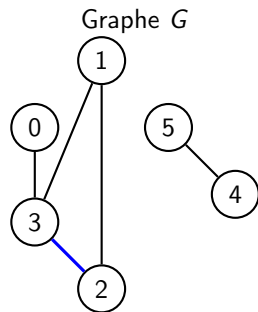
Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)
- Traitement des arcs de G et potentiels unions (**seconde boucle for**)
(0,3), (1,2), (1,3), (2,3), (5,4)

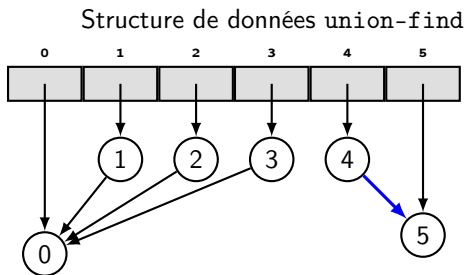
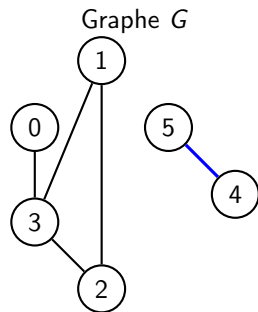
Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)
- Traitement des arcs de G et potentiels unions (**seconde boucle for**)
(0, 3), (1, 2), (1, 3), (2, 3), (5, 4)

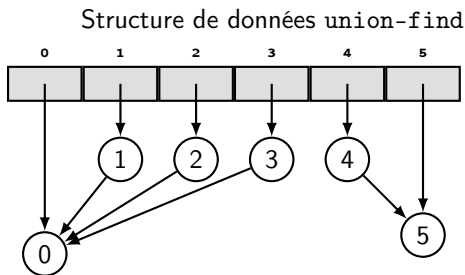
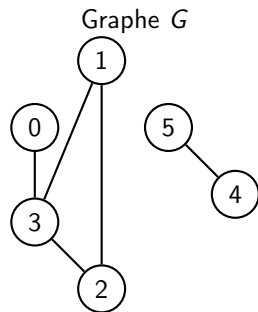
Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)
- Traitement des arcs de G et potentiels unions (**seconde boucle for**)
(0,3), (1,2), (1,3), (2,3), (5,4)

Déroulement de l'algorithme



Principales étapes

- Déclaration et initialisation de la structure de données union-find
- Ajouts de tous les sommets de G dans union-find (**première boucle for**)
- Traitement des arcs de G et potentiels unions (**seconde boucle for**)
(0, 3), (1, 2), (1, 3), (2, 3), (5, 4)
- A la fin on a bien 2 sous-ensembles disjoints

Calcul des composantes fortement connexes d'un digraphe

Principe : Algorithme de Kosaraju-Sharir

Soit G un digraphe, l'algorithme opère en deux étapes :

- Effectuer un parcours en profondeur de G et enregistrer les dates de fin de visite
- Effectuer un parcours en profondeur sur le graphe transposé G^T de G , en suivant l'ordre décroissant des dates de fin données par la première étape.

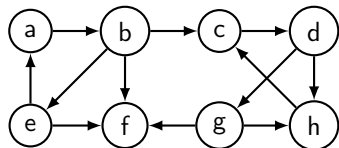
Les arbres produits par le deuxième parcours sont les composantes fortement connexes de G .

Complexité

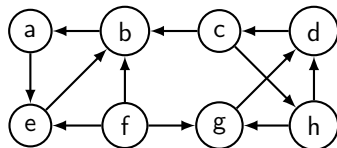
Pour un digraphe $G = (S, A)$, cet algorithme a une complexité linéaire en nombre de sommets et nombre d'arcs, c'est-à-dire, $\mathcal{O}(|S| + |A|)$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



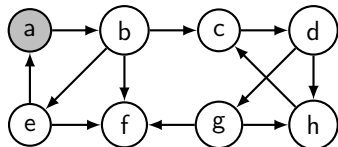
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

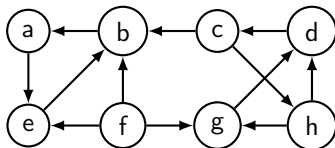
Déroulement de l'algorithme

Graphe G

1/??



Graphe transposé G^T de G

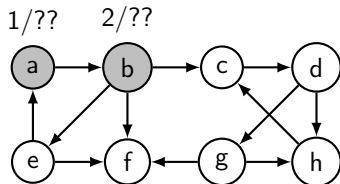


Déroulement de l'algorithme

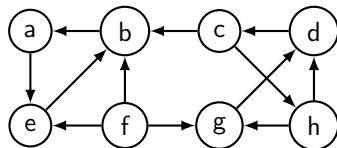
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

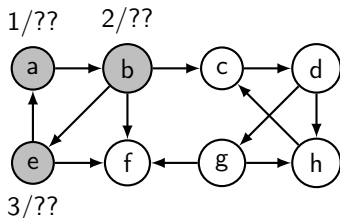


Déroulement de l'algorithme

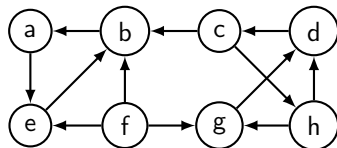
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

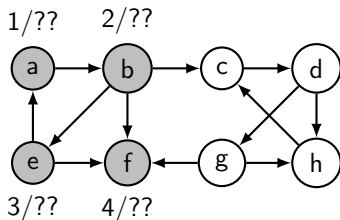


Déroulement de l'algorithme

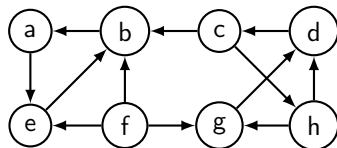
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

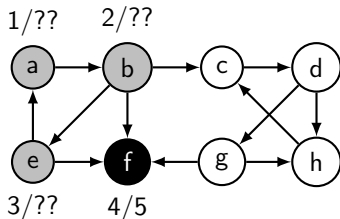


Déroulement de l'algorithme

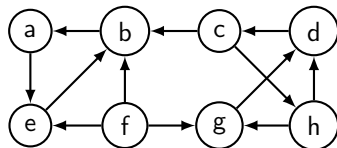
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

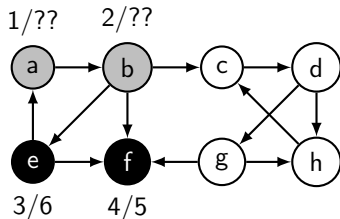


Déroulement de l'algorithme

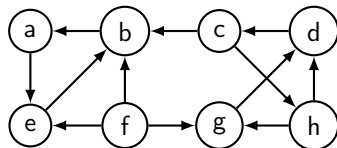
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

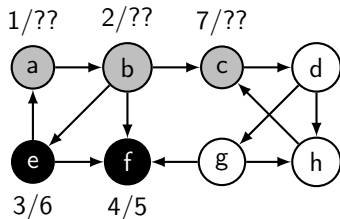


Déroulement de l'algorithme

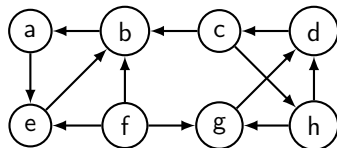
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

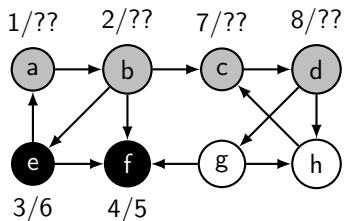


Déroulement de l'algorithme

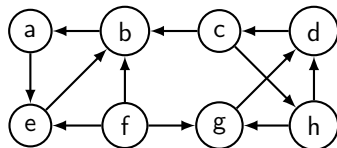
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

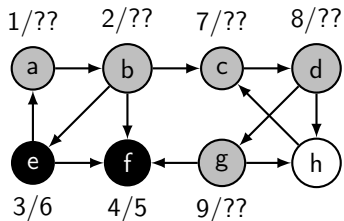


Déroulement de l'algorithme

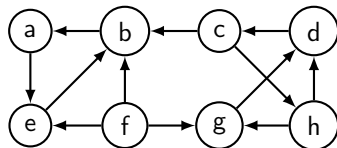
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

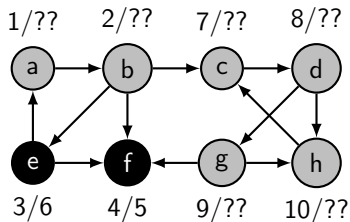


Déroulement de l'algorithme

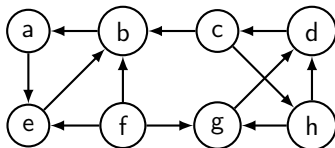
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

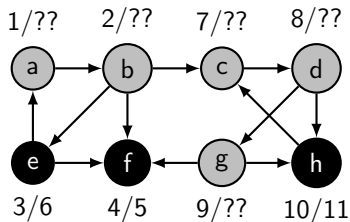


Déroulement de l'algorithme

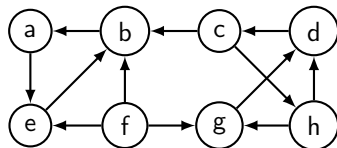
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

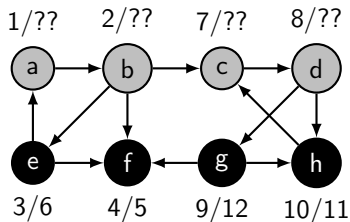


Déroulement de l'algorithme

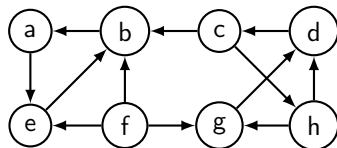
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

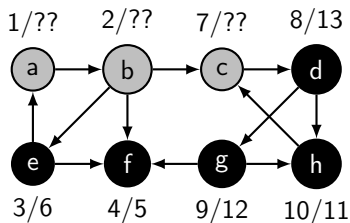


Déroulement de l'algorithme

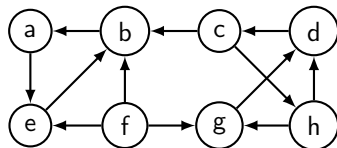
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

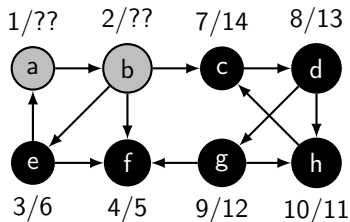


Déroulement de l'algorithme

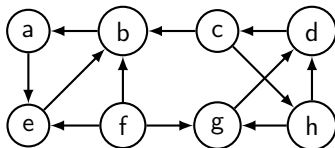
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

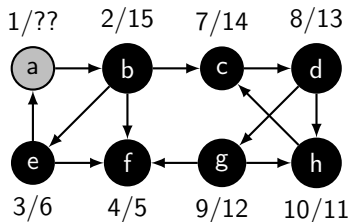


Déroulement de l'algorithme

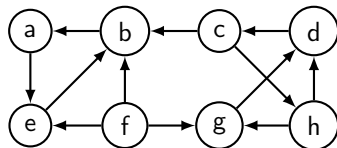
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Gravhe transposé G^T de G

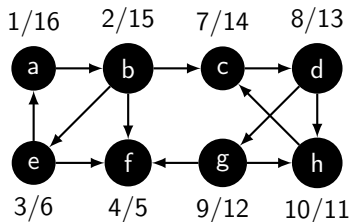


Déroulement de l'algorithme

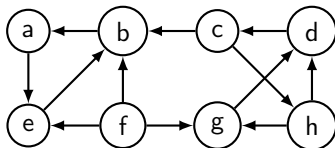
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

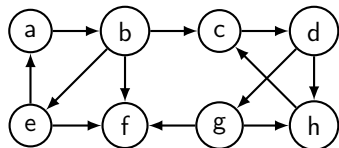


Déroulement de l'algorithme

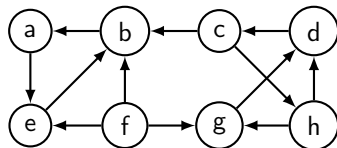
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

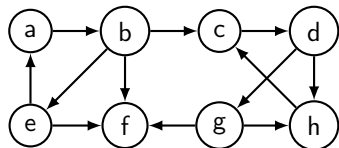


Déroulement de l'algorithme

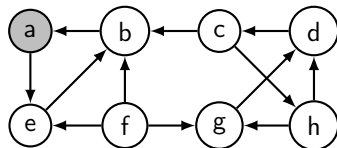
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

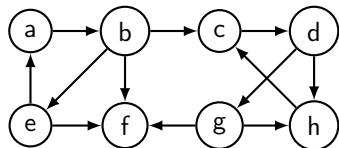


Déroulement de l'algorithme

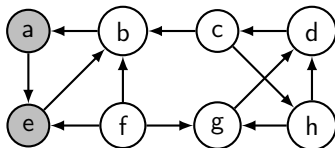
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
 a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

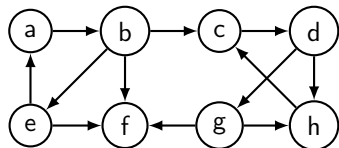


Déroulement de l'algorithme

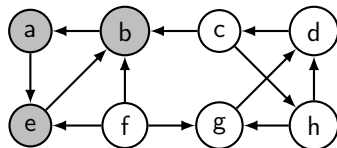
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
 a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

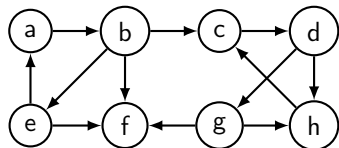


Déroulement de l'algorithme

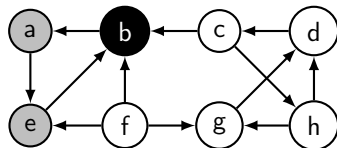
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

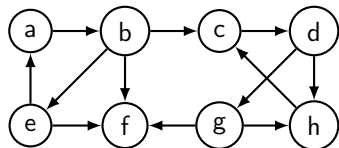


Déroulement de l'algorithme

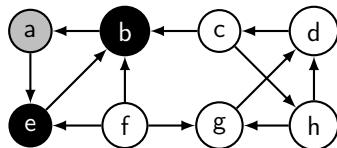
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
 a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

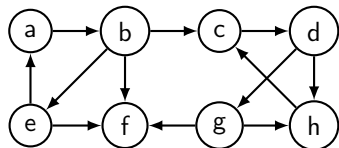


Déroulement de l'algorithme

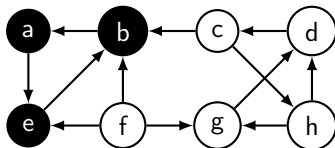
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G

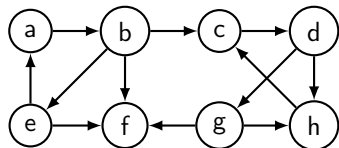


Déroulement de l'algorithme

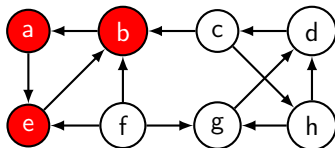
- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



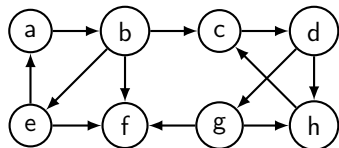
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

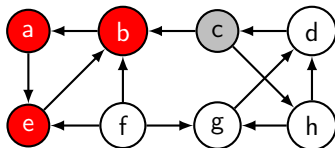
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



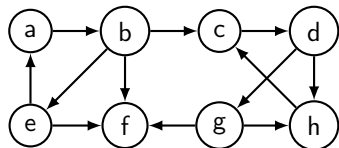
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

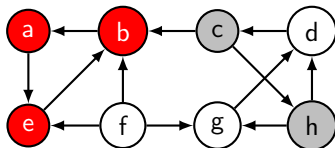
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



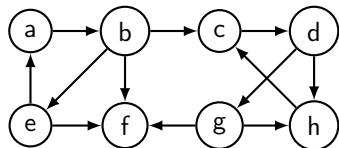
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

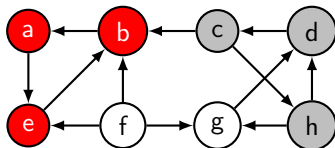
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



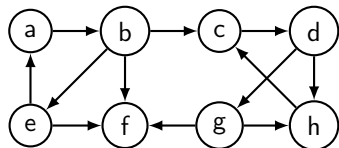
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

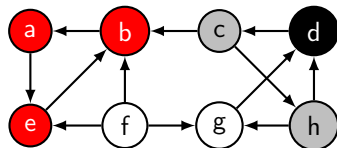
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



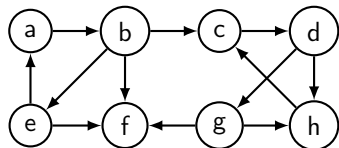
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

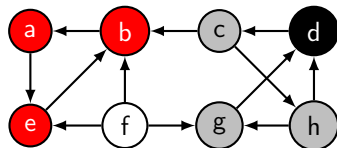
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



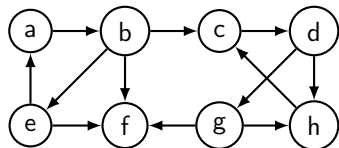
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
 a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

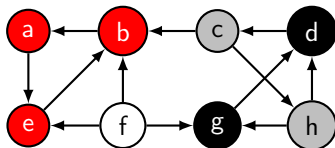
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



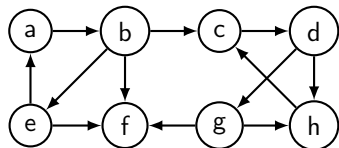
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

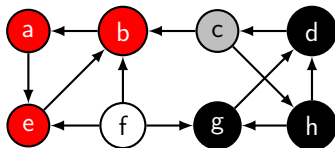
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



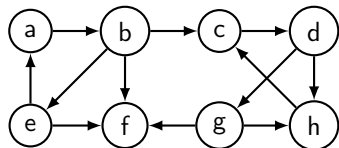
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

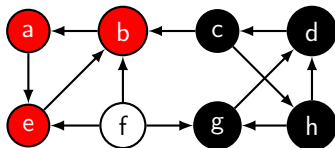
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



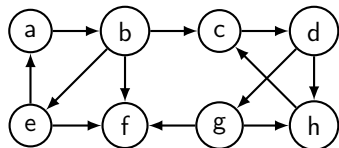
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
 a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

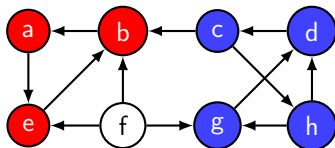
$$CFC_1 = \{a, e, b\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



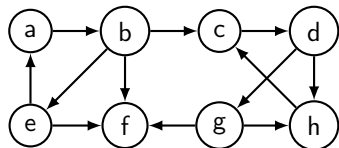
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

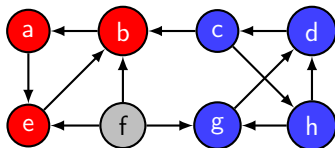
$$CFC_1 = \{a, e, b\}, CFC_2 = \{c, h, d, g\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



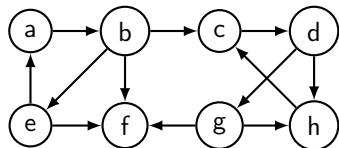
Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

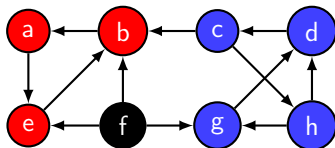
$$CFC_1 = \{a, e, b\}, CFC_2 = \{c, h, d, g\}$$

Déroulement de l'algorithme

Graphe G



Graphe transposé G^T de G



Déroulement de l'algorithme

- 1 Parcours en profondeur de G et tri par ordre décroissant des dates de fin :
a, b, c, d, g, h, e, f
- 2 Parcours en profondeur de G^T en suivant l'ordre des sommets donnés à l'étape 1

$$CFC_1 = \{a, e, b\}, CFC_2 = \{c, h, d, g\}, CFC_3 = \{f\}$$

Quelques éléments de correction

Pour plus d'explications cf Cormen *et al.*, chapitre 22.5, les principaux résultats

- G et G^T ont les mêmes composantes fortement connexes.
- **Lemme 1** : Soient C et C' des CFC distinctes de $G = (S, A)$, soit $u, v \in C$, soit $u', v' \in C'$, et supposons qu'il y ait un chemin u vers u' dans G . Alors, il ne peut pas y avoir aussi un chemin v' vers v dans G .
- **Lemme 2** Soient C et C' des CFC distinctes de $G = (S, A)$. On suppose qu'il y a un arc $(u, v) \in A$, tel que $u \in C$ et $v \in C'$. Alors, $f(C) > f(C')$.
- **Corollaire** Soient C et C' des CFC distinctes de $G = (S, A)$. Supposons qu'il y ait un arc $(u, v) \in^T A$, tel que $u \in C$ et $v \in C'$. Alors, $f(C) < f(C')$.

Remarque

L'**algorithme de Tarjan** est un autre algorithme de calcul des CFC de complexité linéaire mais qui réalise qu'un seul parcours en profondeur.

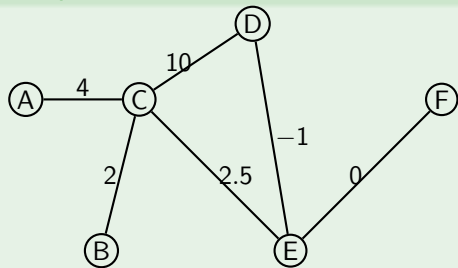
(di)graphes pondérés

Graphes pondérés

Un **graphe non orienté** (ou simplement **graphe**) **pondéré** est un triplet (S, A, w)

- S ensemble fini de **sommets** (*vertex/vertices*)
- A ensemble fini d'**arêtes** (*edges*) sous ensemble de $S \times S$
- w une fonction de $A \times A \mapsto \mathbb{R}$ (ou \mathbb{Z} ou autre) qui associe à chaque arête un **poids**, une **capacité** ou une **valuation**.

Exemple



$$w(a, c) = 4$$

$$w(c, b) = 2$$

$$w(c, d) = 10$$

$$w(c, e) = 2.5$$

$$w(d, e) = -1$$

$$w(e, f) = 0$$

Définition d'un graphe avec sommets identifiés avec des entiers

```
typedef struct integer_adjlist_elmt_ {
    int vertex;
    double weight;
} integer_adjlist_elmt_t;
```

```
typedef struct integer_adjlist_ {
    int vertex;
    generic_set_t adjacent;
} integer_adjlist_t;
```

```
typedef struct integer_graph_ {
    int vcount;
    int ecoun;
    generic_list_t adjlists;
} integer_graph_t;
```

Point de vigilance !

Une liste d'adjacence est modélisée par

- une **liste chaînée** (générique) de structures
- dont un des champs est un **ensemble** (générique)
- dont les éléments sont des **structures**.

Remarque on considère des (di)graphes dont les arcs/arêtes peuvent avoir une valeur (weight).

API des graphes d'entiers

API insertion d'arête/arc

```
int integer_graph_ins_edge(integer_graph_t *g,  
                           int v1, int v2, double w);
```

API bonus : liste des voisins d'un sommet (sans les poids !)

```
integer_list_t* integer_graph_adjlist (integer_graph_t* graph, int vertex);
```

Réécriture du parcours en largeur : boucle principale

```
while (integer_queue_size (&queue) > 0) {  
    int vertex; integer_queue_dequeue (&queue, &vertex);  
    printf ("Vertex %d visited\n", vertex);  
  
    integer_list_t* neighbors = integer_graph_adjlist (graph, vertex);  
  
    integer_list_elt_t* elem = integer_list_head (neighbors);  
    for (; elem != NULL; elem = integer_list_next (elem)) {  
        int n = integer_list_data (elem);  
        if (!integer_set_is_member (&set, n)) {  
            integer_set_insert (&set, n);  
            integer_queue_enqueue (&queue, n);  
        }  
    }  
    free(neighbors);  
}
```

API des parcours les graphes d'entiers

API parcours en profondeur

```
int integer_dfs(integer_graph_t *graph, int start,
               integer_list_t *ordered);

int integer_dfs_all(integer_graph_t *graph,
                   integer_list_t *ordered);
```

API parcours en largeur

```
int integer_bfs(integer_graph_t *graph, int start,
               integer_list_t *ordered);

int integer_bfs_all(integer_graph_t *graph,
                   integer_list_t *ordered);
```

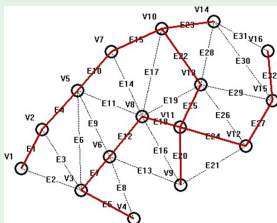
API tri topologique

```
int integer_ts (integer_graph_t* graph, integer_list_t* ordered);
```


Arbre couvrant de poids minimum

Introduction au problème

Exemple de problèmes



Différents algorithmes connus

- **Algorithme de Kruskal** (considéré dans ce cours) qui utilise
 - ▶ une structure de données `tas min`
 - ▶ une structure de données `union-find`

Complexité temporelle

Classe de complexité linéaire c'est-à-dire $\mathcal{O}(|A| \log(|S|))$ ¹

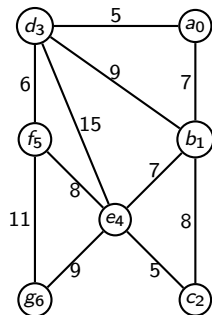
1. cf RO201 en 2A Math ou RO202 en 2A Info pour plus de détails

Algorithme de Kruskal

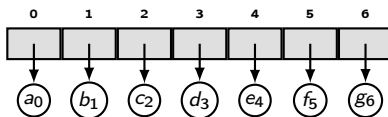
Pseudo-code

```
Function kruskal(graph G=(S,A)) :  
  uf_init (&dset, |S|);  
  heap_init (&heap_min);  
  for /* Tous les sommets s de S */ do  
    | uf_make_set (&dset, s);  
  end  
  /* Trier les aretes dans l'ordre croissant des poids */  
  for /* Toutes les aretes a de A */ do  
    | heap_insert (&heap_min, a);  
  end  
  while heap_size (&heap_min) > 0 do  
    (u,v) = heap_extract (&heap_min);  
    if not uf_are_connected(&dset, u, v) then  
      | list_ins_next (&list, NULL, (u,v));  
      | uf_union (&dset, u, v);  
    end  
  end
```

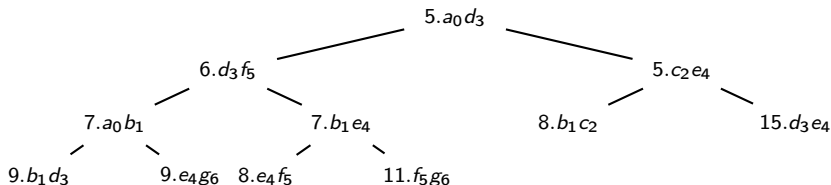
Déroulement de l'algorithme - après les deux boucles **for**



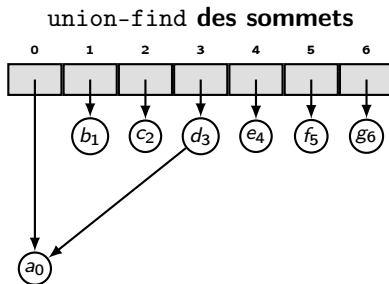
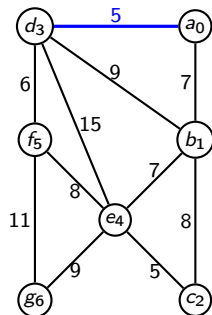
union-find **des sommets**



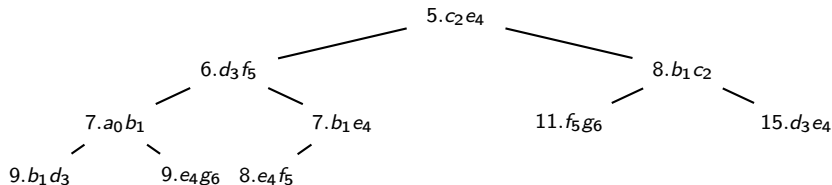
Tas min des arêtes



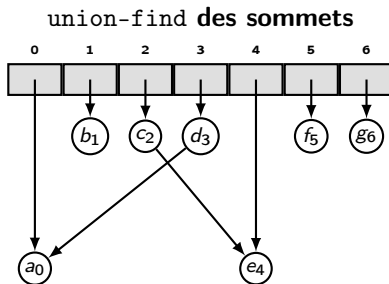
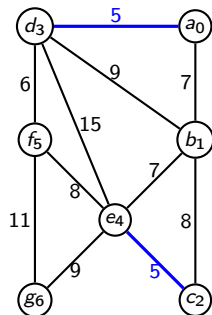
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



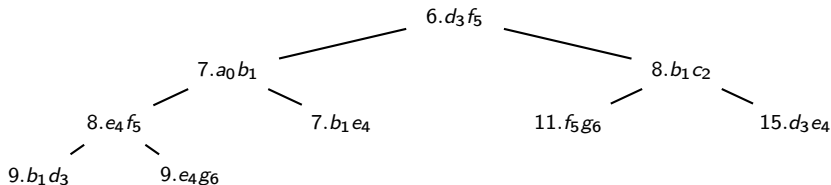
Tas min des arêtes (extraction de $5.a_0d_3$)



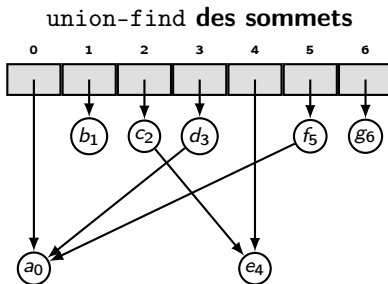
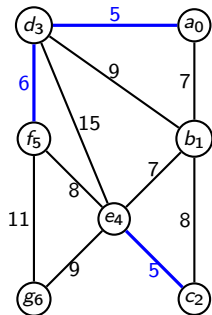
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



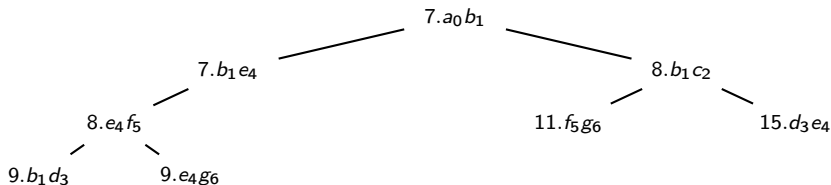
Tas min des arêtes (extraction de $5.c_2e_4$)



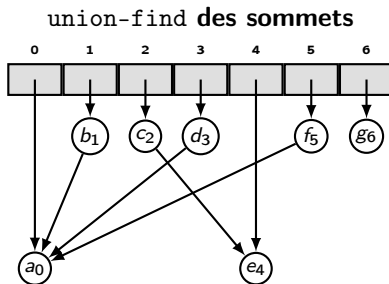
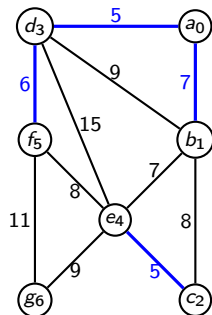
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



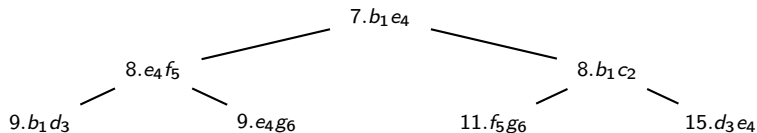
Tas min des arêtes (extraction de $6.d_3f_5$)



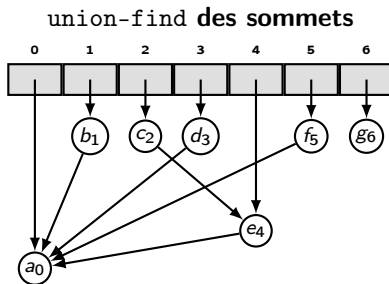
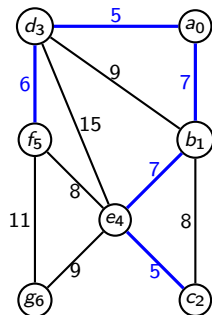
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



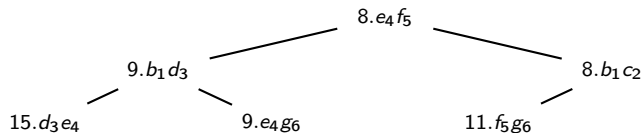
Tas min des arêtes (extraction de $7.a_0b_1$)



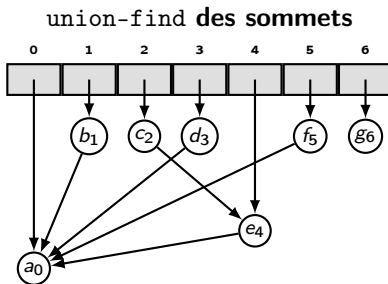
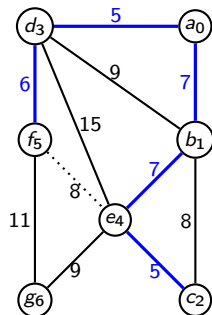
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



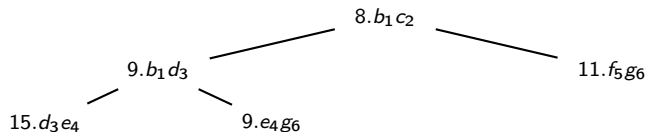
Tas min des arêtes (extraction de $7.b_1e_4$)



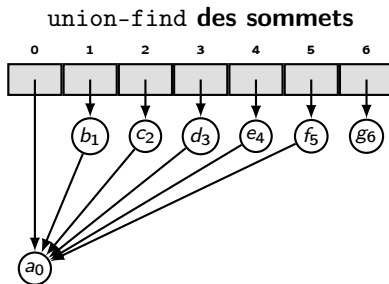
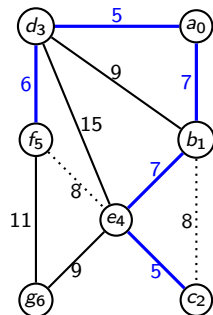
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



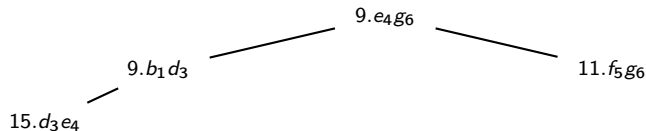
Tas min des arêtes (extraction de $8.e_4 f_5$)



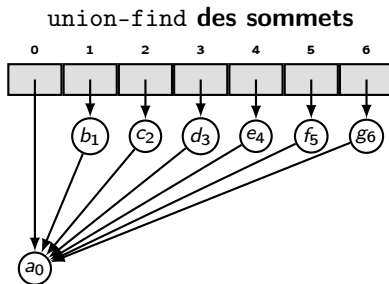
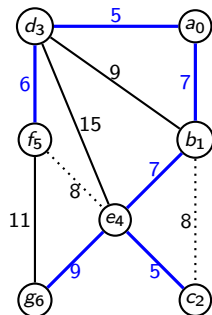
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



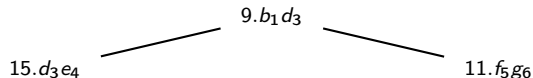
Tas min des arêtes (extraction de $8.b_1c_2$)



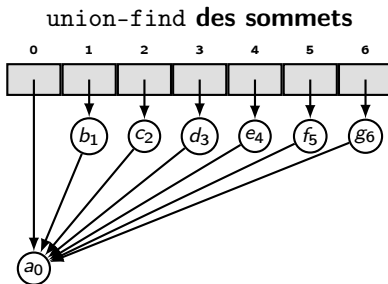
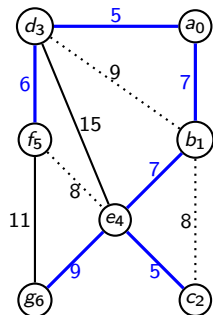
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



Tas min des arêtes (extraction de $9.e_4g_6$)



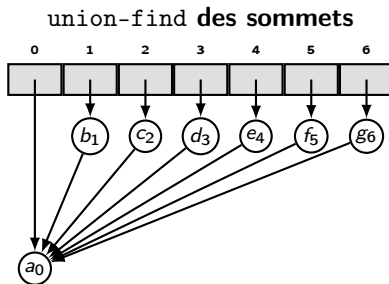
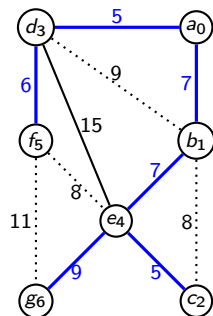
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



Tas min des arêtes (extraction de $9.b_1d_3$)



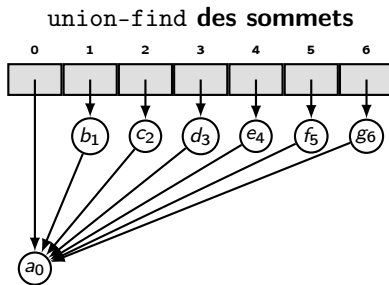
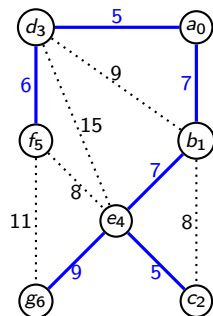
Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



Tas min des arêtes (extraction de $11.f_5g_6$)

$15.d_3e_4$

Déroulement de l'algorithme - boucle **while**



Tas min des arêtes (extraction de 15. d_3e_4 et fin)

Résultat final

- L'arbre couvrant est donné par la liste d'arêtes

$$(a_0d_3), (c_2e_4), (d_3f_5), (a_0b_1), (b_1e_4), (e_4g_6)$$

- C'est un **arbre non enraciné**, c'est-à-dire que la racine n'est pas définie

API des algorithmes sur les graphes d'entiers

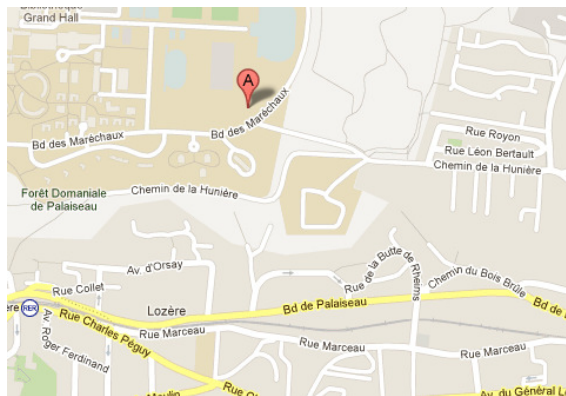
API algorithmes de Kruskal

```
typedef struct we_ {
    int source;
    int destination;
    double weight;
} we_t;

int integer_mst(integer_graph_t *graph, generic_list_t **span);
```


Plus court chemin

Motivation : assistance au déplacement



Objectif : trouver un chemin entre un point A et un point B

- qui est le plus court en distance
- ou qui le plus court en temps
- ou qui est le plus court en ...

Différentes classes de problèmes

- Plus court chemin à origine unique et poids positifs ou nuls :

algorithme de Dijkstra

considéré dans ce cours

- Plus court chemin à origine unique et poids quelconques :

algorithme de Bellman-Ford²

- Plus court chemin entre toutes les paires de sommets et poids quelconques (modulo détails) :

algorithme de Floyd-Warshall²

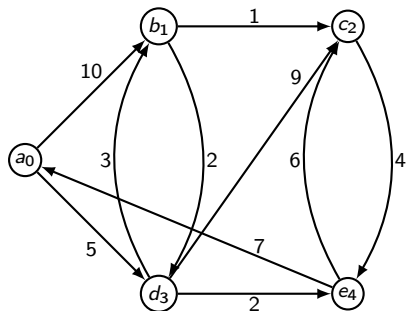
2. cf RO201 en 2A Math ou RO202 en 2A Info pour plus de détails

Algorithme de Dijkstra

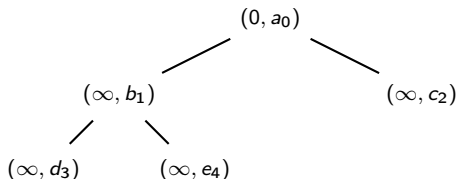
Pseudo-code

```
Function shortest(graph G, start) :  
  for /* Tous les sommets s de S */ do  
    | d[s] =  $\infty$ ;  
    |  $\pi[s] = -1$ ;  
  end  
  d[start] = 0;  
  for /* Toutes les sommets s de S */ do  
    | heap_insert (&heap_min, (s, d[s],  $\pi[s]$ ));  
  end  
  while heap_size (&heap_min) > 0 do  
    | u = heap_extract (&heap_min);  
    | list_ins_next (&list, list_tail(&list), u);  
    | for Tous les voisins v de u do  
      | | if d[v] > d[u] + poids(u,v) then  
      | | | d[v] > d[u] + poids(u,v);  
      | | |  $\pi[v] = u$ ;  
      | | end  
    | end  
  end  
end
```

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min des (distances, sommets)



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|----------|----------|----------|----------|
| 0 | ∞ | ∞ | ∞ | ∞ |

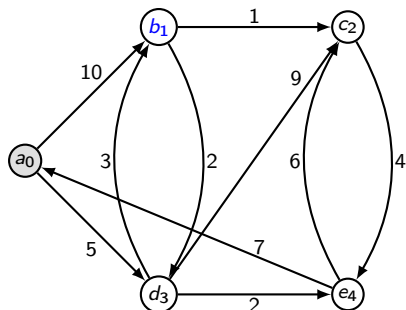
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|----|----|----|----|
| -1 | -1 | -1 | -1 | -1 |

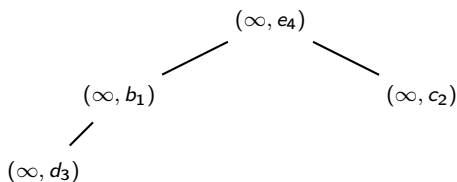
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min extraction de $(0, a_0)$



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|----------|----------|----------|----------|
| 0 | ∞ | ∞ | ∞ | ∞ |

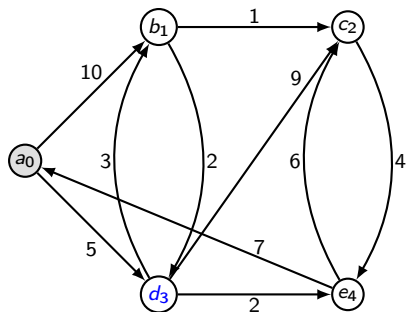
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|----|----|----|----|
| -1 | -1 | -1 | -1 | -1 |

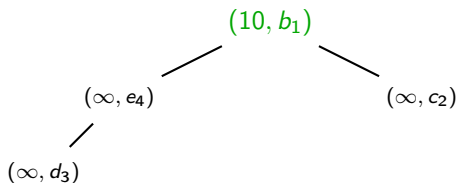
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, d_3
 - ▶ Mise à jour des distances

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance b_1**



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|----|----------|----------|----------|
| 0 | 10 | ∞ | ∞ | ∞ |

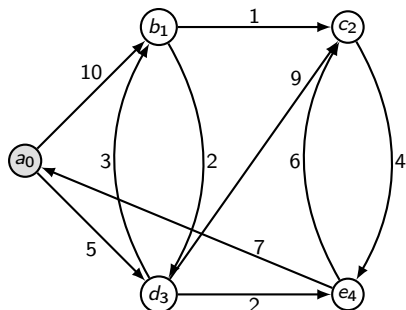
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|----|----|----|
| -1 | 0 | -1 | -1 | -1 |

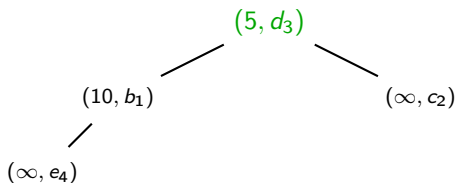
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, d_3
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[1] > d[0] + w(0, 1)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance d_3**



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|----|----------|---|----------|
| 0 | 10 | ∞ | 5 | ∞ |

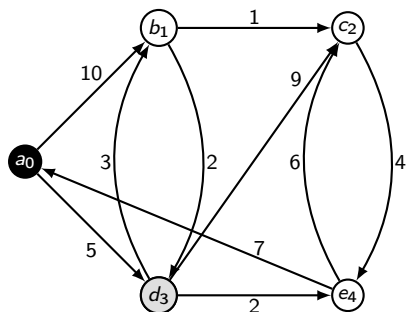
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|----|---|----|
| -1 | 0 | -1 | 0 | -1 |

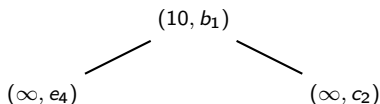
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, d_3
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[1] > d[0] + w(0, 1)$?
 - ★ $d[3] > d[0] + w(0, 3)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **extraction de (5, d₃)**



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|----|----------|---|----------|
| 0 | 10 | ∞ | 5 | ∞ |

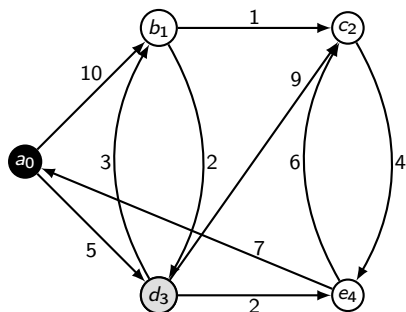
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|----|---|----|
| -1 | 0 | -1 | 0 | -1 |

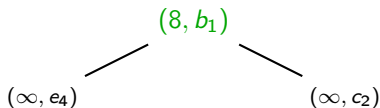
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, c_2, e_4
 - ▶ Mise à jour des distances

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance b_1**



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----------|---|----------|
| 0 | 8 | ∞ | 5 | ∞ |

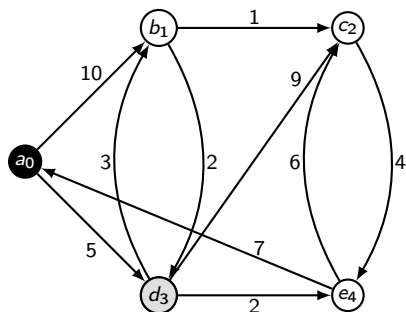
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|----|---|----|
| -1 | 3 | -1 | 0 | -1 |

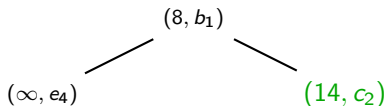
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, c_2, e_4
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[1] > d[3] + w(3, 1)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance c_2**



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----|---|----------|
| 0 | 8 | 14 | 5 | ∞ |

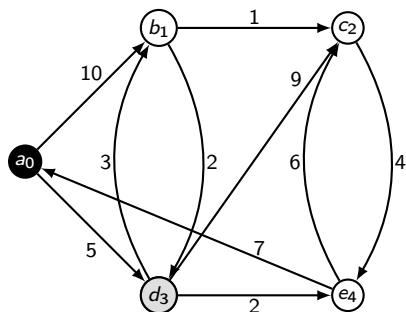
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|----|
| -1 | 3 | 3 | 0 | -1 |

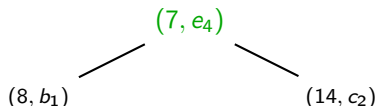
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, c_2, e_4
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[1] > d[3] + w(3, 1)$?
 - ★ $d[2] > d[3] + w(3, 2)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance** e_4



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----|---|---|
| 0 | 8 | 14 | 5 | 7 |

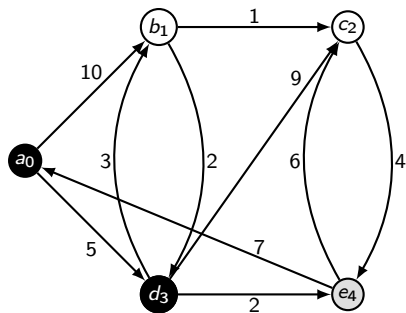
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 3 | 0 | 3 |

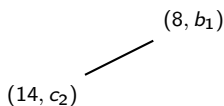
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : b_1, c_2, e_4
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[1] > d[3] + w(3, 1)$?
 - ★ $d[2] > d[3] + w(3, 2)$?
 - ★ $d[4] > d[3] + w(3, 4)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min extraction de $(7, e_4)$



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----|---|---|
| 0 | 8 | 14 | 5 | 7 |

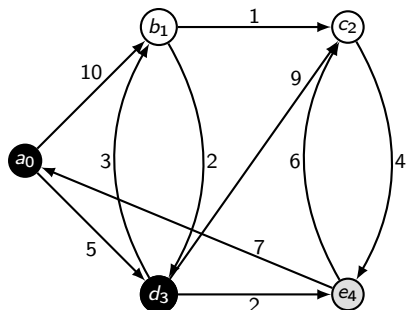
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 3 | 0 | 3 |

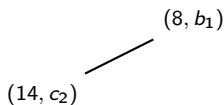
Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : a_0, c_2
 - ▶ Mise à jour des distances

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min pas de changement distance a_0



- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----|---|---|
| 0 | 8 | 14 | 5 | 7 |

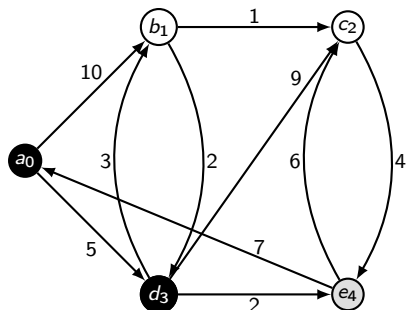
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 3 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : a_0 , c_2
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[0] > d[4] + w(4, 0)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance c_2**

(13, c_2)
—
(8, b_1)

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----|---|---|
| 0 | 8 | 13 | 5 | 7 |

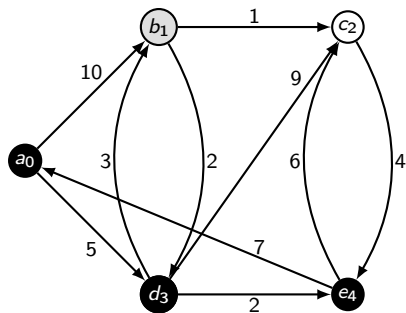
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 4 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : a_0, c_2
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[0] > d[4] + w(4, 0)$?
 - ★ $d[2] > d[4] + w(4, 2)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **extraction de (8, b_1)**
(13, c_2)

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|----|---|---|
| 0 | 8 | 13 | 5 | 7 |

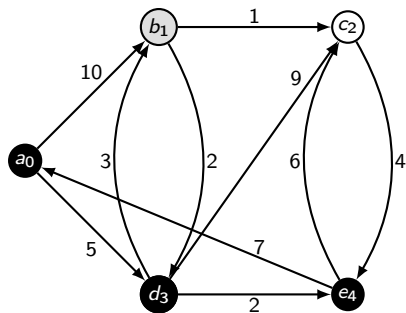
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 4 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : c_2 , d_3
 - ▶ Mise à jour des distances

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **modification distance c_2**
(9, c_2)

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|---|---|---|
| 0 | 8 | 9 | 5 | 7 |

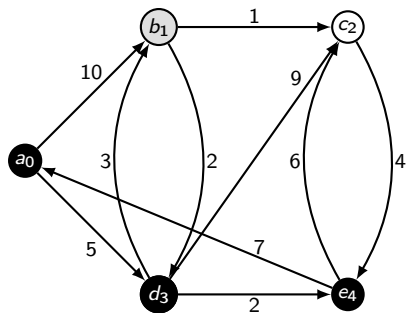
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 1 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : c_2 , d_3
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[2] > d[1] + w(1,2)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min pas de changement distance d_3
(9, c_2)

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|---|---|---|
| 0 | 8 | 9 | 5 | 7 |

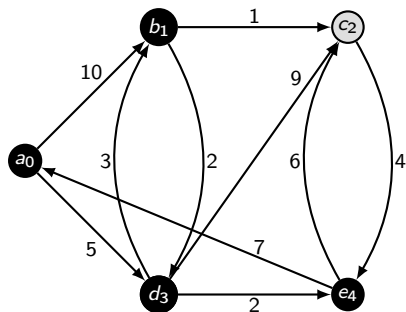
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 1 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisins : c_2, d_3
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[2] > d[1] + w(1, 2)$?
 - ★ $d[3] > d[1] + w(1, 3)$?

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min **extraction de (9, c₂)**

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|---|---|---|
| 0 | 8 | 9 | 5 | 7 |

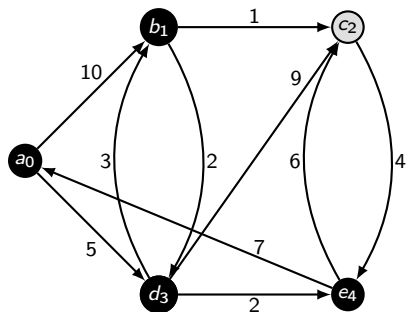
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 1 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisin : **e₄**
 - ▶ Mise à jour des distances

Déroulement de l'algorithme



- Tas-min pas de changement distance e_4

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|---|---|---|
| 0 | 8 | 9 | 5 | 7 |

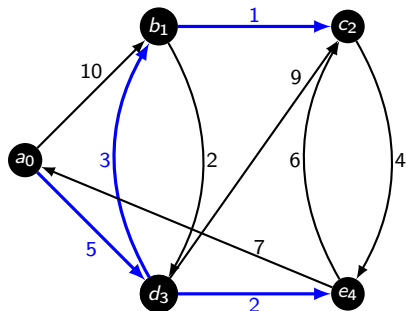
- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 1 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
 - ▶ Examen voisin : e_4
 - ▶ Mise à jour des distances
 - ★ $d[4] > d[2] + w(2, 4)$?

Déroulement de l'algorithme



Au final, on a calculé tous les chemins depuis a_0 vers les autres sommets de coût minimal, représentés en bleu (pour simplicité), mais donnés par le tableau π .

- Tableau des distances d

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|---|---|---|---|---|
| 0 | 8 | 9 | 5 | 7 |

- Tableau des parents π

| 0 | 1 | 2 | 3 | 4 |
|----|---|---|---|---|
| -1 | 3 | 1 | 0 | 3 |

Étapes de l'algorithme

- Après les deux boucles **for**
- Parcours du graphe (**while**)
- Fin

API des algorithmes sur les graphes d'entiers

API algorithmes Dijkstra

```
typedef struct ed_ {
    int vertex;
    double distance;
    int parent;
} ed_t;

int integer_shortest(integer_graph_t *graph, int start,
                    generic_list_t **paths);
```

MST vs Plus court chemin

| | | |
|---------------------|--|--|
| Définition | MST Un arbre qui traverse tous les sommets, tout en minimisant le poids total. | Plus court chemin Le chemin dont la distance accumulées est la plus faible. |
| Objectif | Connexion de tous les nœuds entre eux avec un poids total minimal. | Trouver l'itinéraire le plus efficace entre deux sommets. |
| Applications | La conception de réseaux pour la pose de câbles (minimise le coût) | La connexion entre les deux points peut être choisie très efficacement par le chemin le plus court et cela aide également les gens à naviguer vers l'endroit final avec une distance minimale. |

Conclusion

En IN103, nous avons vu beaucoup beaucoup de choses

- des structures de données :
 - ▶ listes, piles, files, ensembles, arbres, tas, union-find, graphe
- des algorithmes pour résoudre des problèmes classiques :
 - ▶ les itérateurs, les parcours d'arbres ou de graphes, couverture d'ensemble, plus court chemin, arbre couvrant de poids minimal, les composantes (fortement) connexes, coloration de graphe

Remarque ;-)

Tout ceci n'est (encore) qu'un petit aperçu des possibilités infinies de la science informatique.