

## 1 Tableaux dynamiques à plusieurs dimensions

L'allocation **dynamique** permet trivialement de créer des tableaux à 1 dimension.

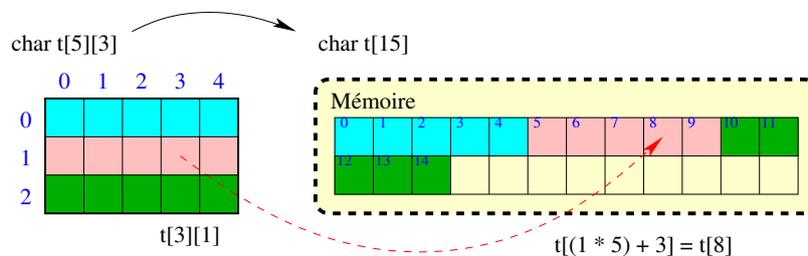
On peut également construire des tableaux à **plusieurs dimensions**.

Il y a **2** manières de procéder. On illustre sur des tableaux à 2 dimensions `char t[DIM1][DIM2]`, mais ça se généralise.

### 1.1 Représentation linéaire

On fait un tableau à **1 dimension** de taille `DIM1 * DIM2` chars.

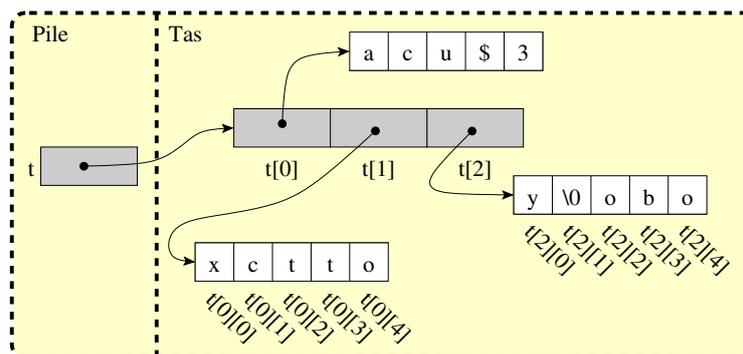
On **linéarise** l'adressage :  $t[x][y] \rightarrow t[y * DIM1 + x]$ .



### 1.2 Représentation par tableau de pointeurs

On fait un tableau à **1 dimension** de `DIM1` pointeurs.

Chaque pointeur pointe sur un tableau de `DIM2` chars.



## 2 Passage d'argument par adresse

Une fonction ne peut **retourner** qu'**une seule** valeur au plus.

On voudrait parfois **plusieurs valeurs** résultat.

En C, les paramètres sont passés par **valeur** :

1. Ils sont **évalués**,
2. ils sont **copiés** sur la pile avant l'appel.

⇒ Impossible de modifier une variable de l'appelant depuis l'appelé.

Pour s'en sortir, dans la fonction **appelante** on va passer l'**adresse** des **variables dans lesquelles stocker** (« retourner ») les résultats.

Dans la fonction **appelée**, l'argument reçu est une **adresse**, donc le paramètre est un **pointeur**.

```
#include <stdio.h>

void f (int *v)
{
    ▶ (*v)++ ;
}

int main ()
{
    int x = 5 ;
    f (&x) ;
    printf ("x = %d\n" , x) ; // On attend 6 comme affichage.
    return (0) ;
}
```

Un tableau étant un **pointeur** sur la **1<sup>ère</sup> case**, il est **forcément** passé par adresse.